

# 不动点问题平衡问题及变分不等式 问题的具弱压缩的粘性逼近\*

张石生<sup>1</sup>, 李向荣<sup>2</sup>, 陈志坚<sup>2</sup>, 柳京爱<sup>3</sup>

(1. 宜宾学院 数学系, 四川 宜宾 644007;  
2. 香港理工大学 应用数学系, 香港 九龙;  
3. 北京石油化工学院 数理系, 北京 102617)

(本刊编委张石生来稿)

**摘要:** 借助具弱压缩的粘性逼近, 提出一种新的修正的迭代算法, 用以寻求一公共元, 它既是一无穷族非扩张映像的公共不动点集中的点, 也是一有限族的平衡问题的解集中的点, 而且它还是一变分不等式的解. 在适当的条件下, 一些强收敛定理在 Hilbert 空间的框架下被建立. 所得结果推广和改进了 Colao 等[Nonlinear Anal, 2009, 71:2708-2715], Plubtieng 等[J Math Anal Appl, 2007, 336:455-469], Colao 等[J Math Anal Appl, 2008, 344:340-352], Yao 等[Fixed Point Theory Appl, 2007, Art ID 64363]及其他人的一些最新的结果.

**关键词:** 具弱压缩映像的粘性逼近; 平衡问题; 非扩张映像; 隐迭代; 极小化问题

**中图分类号:** O177.91      **文献标志码:** A

**DOI:** 10.3879/j.issn.1000-0887.2010.10.008

## 引言

本文处处假定  $H$  是一实 Hilbert 空间,  $C$  是  $H$  的一非空的闭凸子集,  $P_C$  是由  $H$  到  $C$  上的度量投影. 下面我们用“ $\rightarrow$ ”表示强收敛, 而用“ $\rightharpoonup$ ”表示弱收敛.

一映像  $T: C \rightarrow C$  称为非扩张的, 如果  $\|Tx - Ty\| \leq \|x - y\|$ ,  $\forall x, y \in C$ . 我们用  $F(T)$  表  $T$  在  $C$  中的不动点的集合.

一映像  $f: C \rightarrow C$  称为压缩的, 如果存在一常数  $\alpha \in (0, 1)$  使得

$$\|f(x) - f(y)\| \leq \alpha \|x - y\|, \quad \forall x, y \in C. \quad (1)$$

下面的具粘性的变分不等式问题: 求  $x^* \in C$  使得

$$\langle (I - \gamma f)x^*, x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in C \quad (2)$$

是非常有兴趣的. 上面的式子是下面的优化问题的最优化条件:

$$\min_{x \in C} \frac{1}{2} \langle x, x \rangle + h(x), \quad (3)$$

\* 收稿日期: 2010-05-06; 修订日期: 2010-09-08

作者简介: 张石生(1934—), 男, 云南曲靖人, 教授(联系人. E-mail: changss@yahoo.cn);

陈志坚(E-mail: machanck@polyu.edu.hk);

李向荣(E-mail: majlee@polyu.edu.hk);

柳京爱(E-mail: liujingai@bjpt.edu.cn).

其中,  $h$  是  $\gamma f$  的势函数, 而  $\gamma$  是一适当的正常数.

设  $G: C \times C \rightarrow R$  是一平衡函数, 即  $G(u, u) = 0, \forall u \in C$ . 所谓的平衡问题是求一  $x^* \in C$ , 使得

$$G(x^*, y) \geq 0, \quad \forall y \in C. \quad (4)$$

问题(4)的解  $x^* \in C$  称为平衡点. 问题(4)的平衡点的集合以  $SEP(G)$  记之.

为了求解平衡问题(4), 我们假定平衡函数  $G: C \times C \rightarrow \mathcal{R}$  满足下面的条件:

$$(A1) \quad G(x, x) = 0, \quad \forall x \in C;$$

$$(A2) \quad G \text{ 是单调的, 即 } G(x, y) + G(y, x) \leq 0, \quad \forall x, y \in C;$$

$$(A3) \quad \lim_{t \rightarrow 0} G(x + t(z - x), y) \leq G(x, y), \text{ 对所有的 } x, y, z \in C;$$

$$(A4) \quad \text{函数 } y \mapsto G(x, y) \text{ 是凸的、下半连续的.}$$

另一方面, 对给定的非扩张映像  $T: C \rightarrow C$ , 在  $F(T)$  中求最优化问题(3)之一最优点, 对科学的许多分支来说是非常有意义的(见文献[1-2]).

不久前, 在文献[3]中, 为了在  $SEP(G) \cap F(T)$  中求得一元, 满足变分不等式(2), 他们借助粘性逼近迭代方法, 对下面的隐迭代序列  $\{x_n\}$

$$\begin{cases} G(y_n, u) + \frac{1}{r_n} \langle u - y_n, y_n - x_n \rangle \geq 0, & \forall u \in C, \\ x_n = \alpha_n f(x_n) + (1 - \alpha_n) T y_n, & \forall n \geq 1, \end{cases} \quad (5)$$

证明了一个强收敛定理.

设  $E$  是一实 Banach 空间,  $C$  是  $E$  之一非空的闭凸子集. 设  $\{T_i\}$  是  $C$  上之一无限族的非扩张映像, 而  $\{\lambda_i\}$  是一实序列, 使得  $0 < \lambda_i \leq b < 1, \forall i \geq 1$ . 按照 Shimoji 等的文献[4], 对任意  $n \geq 1$ , 我们定义一映像  $W_n: C \rightarrow C$  如下:

$$\begin{cases} U_{n,n+1} = I, \\ U_{n,n} = \lambda_n T_n U_{n,n+1} + (1 - \lambda_n) I, \\ \vdots \\ U_{n,k} = \lambda_k T_k U_{n,k+1} + (1 - \lambda_k) I, \\ \vdots \\ U_{n,2} = \lambda_2 T_2 U_{n,3} + (1 - \lambda_2) I, \\ W_n = U_{n,1} = \lambda_1 T_1 U_{n,2} + (1 - \lambda_1) I. \end{cases} \quad (6)$$

最近, Colao 等<sup>[5]</sup>研究了下面的由  $x_0 \in C$  定义的隐迭代序列  $\{x_n\}$ :

$$x_n = \alpha_n \gamma f(x_n) + (1 - \alpha_n) A W_n S_{r_1, n}^1 S_{r_2, n}^2 \cdots S_{r_K, n}^K x_n, \quad \forall n \geq 1, \quad (7)$$

并证明了序列  $\{x_n\}$  强收敛  $x^* \in \mathcal{F} := \bigcap_{k=1}^K SEP(G_k) \cap \bigcap_{n=1}^{\infty} F(T_n)$ , 而且该点也是下面的变分不等式的解:

$$\langle (A - \gamma f)x^*, x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \mathcal{F}. \quad (8)$$

受 Plubtieng 和 Punpaeng<sup>[3]</sup>, 与 Colao 等<sup>[5]</sup>的启发, 本文的目的是借助具弱压缩的粘性逼近, 提出一种新的修正的迭代算法, 用以寻求一公共元, 它既是一无穷族非扩张映像的公共不动点集中的点, 也是一有限族的平衡问题的解集中的点, 而且它还是一变分不等式的解. 在适当的条件下, 一些强收敛定理在 Hilbert 空间的框架下被建立. 本文结果改进和推广了 Colao 等<sup>[5]</sup>、Plubtieng 等<sup>[3]</sup>、Colao 等<sup>[6]</sup>、Yao 等<sup>[7]</sup>及其他人的相应的结果.

# 1 预备知识

一映像  $\Phi: C \rightarrow C$  称为  $\psi$ -弱压缩的(简称为弱压缩映像)<sup>[8]</sup>, 如果存在一连续的、严格增的函数  $\psi: [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$  使得  $\psi$  在  $(0, \infty)$  上是正的,  $\psi(0) = 0$  而且

$$\|\Phi(x) - \Phi(y)\| \leq \|x - y\| - \psi(\|x - y\|), \quad \forall x, y \in C.$$

作为特例, 如果  $\psi(t) = (1 - \alpha)t, t \in [0, \infty), \alpha \in (0, 1)$ , 则弱压缩映像  $\Phi$  就是  $C$  上的一具压缩常数  $\alpha$  的压缩映像.

**引理 1.1**<sup>[9]</sup> 设  $E$  是一 Banach 空间,  $C$  是  $E$  之一凸子集. 设  $T: C \rightarrow C$  是一非扩张映像, 而  $\Phi: C \rightarrow C$  是一弱压缩映像. 则下面的结论成立:

(i)  $T \circ \Phi$  是弱压缩的;

(ii) 对每一  $t \in (0, 1)$ , 映像  $x \mapsto t\Phi(x) + (1 - t)Tx$  是弱压缩的, 而且由下式定义的网  $\{x_t\}$ :

$$x_t = t\Phi(x_t) + (1 - t)Tx_t$$

是适定的.

**引理 1.2**<sup>[10]</sup> 设  $(X, d)$  是一完备的度量空间, 而  $T: X \rightarrow X$  是一弱压缩映像. 则  $T$  在  $X$  中有唯一的不动点.

**引理 1.3**<sup>[4]</sup> 设  $\{T_i\}: C \rightarrow C$  是一无限族的非扩张映像, 且  $\bigcap_{n=1}^{\infty} F(T_i) \neq \emptyset$ , 设  $\{W_n\}: C \rightarrow C$  是由式(6)定义的映像序列. 则

(i) 对每一  $n \geq 1, W_n$  是非扩张的, 而且  $F(W_n) = \bigcap_{i=1}^n F(T_i)$ ;

(ii) 对每一  $x \in C$  及对每一正整数  $k$ , 极限  $\lim_{n \rightarrow \infty} U_{n,k}x$  存在;

(iii) 由下式定义的映像  $W: C \rightarrow C$ :

$$Wx = \lim_{n \rightarrow \infty} W_n x = \lim_{n \rightarrow \infty} U_{n,1}x, \quad \forall x \in C$$

是一满足  $F(W) = \bigcap_{n=1}^{\infty} F(T_i)$  的非扩张映像, 并称之为由  $T_1, T_2, \dots$  及  $\lambda_1, \lambda_2, \dots$  生成的  $W$ -映像.

**引理 1.4**<sup>[11]</sup> 设  $\{T_i\}: C \rightarrow C$  是一无限族的非扩张映像, 且  $\bigcap_{n=1}^{\infty} F(T_i) \neq \emptyset$ , 设  $\{W_n\}: C \rightarrow C$  是由式(6)定义的系列. 如果  $K$  是  $C$  的任意的有界子集, 则

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sup_{x \in K} \|Wx - W_n x\| = 0. \quad (9)$$

**引理 1.5**<sup>[12]</sup> 设  $G: C \times C \rightarrow \mathcal{R}$  是一函数满足条件(A1) ~ (A4). 对每一  $x \in H$  及  $r > 0$ , 由下式定义一映像  $S_r: H \rightarrow C$ :

$$S_r(x) = \left\{ z \in C: G(z, y) + \frac{1}{r} \langle y - z, z - x \rangle \geq 0, \forall y \in C \right\}, \quad (10)$$

则  $S_r$  是适定的, 而且下面的结论成立:

(i)  $S_r$  是单值的;

(ii)  $S_r$  是强非扩张的, 即,  $\|S_r x - S_r y\|^2 \leq \langle S_r x - S_r y, x - y \rangle, \forall x, y \in H$ ;

(iii)  $F(S_r) = \text{SEP}(G)$ ;

(iv)  $\text{SEP}(G)$  是闭凸的.

**引理 1.6**<sup>[5]</sup> 设  $\{r_n\} \subset (0, \infty)$  是一收敛于  $r > 0$  的序列. 设  $G: C \times C \rightarrow \mathcal{R}$  是一函数满足条件(A1) ~ (A4). 对每一  $n \geq 1$  用与引理 1.5 中相同的方法, 定义  $S_{r_n}$  和  $S_r$ , 则对每一  $x \in H$ , 有

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \| S_{r_n} x - S_r x \| = 0. \quad (11)$$

## 2 主要结果

**定理 2.1** 设  $C$  是  $H$  中之一非空的闭凸子集,  $\{T_i\}: C \rightarrow C$  是一无限族的非扩张映像,  $G_k: C \times C \rightarrow \mathcal{L}, k = 1, 2, \dots, K$  是一函数满足条件 (A1) ~ (A4) 使得  $\mathcal{T} := \bigcap_{k=1}^K \text{SEP}(G_k) \cap \bigcap_{n=1}^{\infty} F(T_n) \neq \emptyset$ , 而  $\Phi: C \rightarrow C$  是一  $\psi$ -弱压缩映像. 再设  $\{r_{k,n}\}, \{r_n\}$  是二正数的序列, 使得对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}, \lim_{n \rightarrow \infty} r_{k,n} = r_k > 0$ . 对每一  $n \geq 1$ , 设  $W_n$  是由  $\{T_i\}$  和  $\{\lambda_i\}$  象式 (6) 中一样所生成的映像. 对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}$  和每一  $n \geq 1$ , 设  $S_{r_{k,n}}^k$  是由  $G_k$  和  $r_{k,n}$  象式 (10) 中一样所生成映像, 即, 对每一  $x \in H$ ,

$$S_{r_{k,n}}^k(x) = \left\{ z \in C: G_k(z, y) + \frac{1}{r_{k,n}} \langle y - z, z - x \rangle \geq 0, \forall y \in C \right\}.$$

设  $\{x_n\}$  是由下式定义的序列:

$$x_n = \alpha_n \Phi(x_n) + (1 - \alpha_n) W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n, \quad n \geq 1, \quad (12)$$

其中  $\{\alpha_n\}$  是  $(0, 1)$  中的序列, 使得  $\alpha_n \rightarrow 0$  (当  $n \rightarrow \infty$ ). 则  $\{x_n\}$  强收敛于  $x^* \in \mathcal{T}$ , 其中  $x^*$  是下面的变分不等式的唯一解:

$$\langle (I - \Phi)x^*, x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \mathcal{T}, \quad (13)$$

其等价于,  $x^* = P_{\mathcal{T}} \Phi(x^*)$ , 也等价于  $x^*$  是下面的最优化问题的唯一解:

$$\min_{x \in \mathcal{T}} \frac{1}{2} \|x\|^2 + h(x), \quad (14)$$

其中  $h$  是  $\Phi$  的势函数.

**证明** 定理的证明被分成 7 步.

(I) 先证  $\{x_n\}$  是适定的

首先证明对每一  $n \geq 1$ , 由下式定义的映像  $V_n: C \rightarrow C$ :

$$V_n(x) = \alpha_n \Phi(x) + (1 - \alpha_n) W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x, \quad x \in C$$

是弱压缩的. 事实上, 由引理 1.3 和 1.5 得知, 对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}$  及每一  $n \geq 1$ , 映像  $W_n$  和  $S_{r_{k,n}}^k$  都是非扩张的. 故有

$$\begin{aligned} \|V_n x - V_n y\| &\leq \alpha_n \|\Phi(x) - \Phi(y)\| + \\ &(1 - \alpha_n) \|W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x - W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K y\| \leq \\ &\alpha_n \{ \|x - y\| - \psi(\|x - y\|) \} + (1 - \alpha_n) \|x - y\| = \\ &\|x - y\| - \alpha_n \psi(\|x - y\|), \quad \forall x, y \in C. \end{aligned}$$

这就证明了  $V_n$  是弱压缩的. 由引理 1.2, 存在唯一的  $x_n \in C$  使得  $x_n = V_n x_n$ . 故  $\{x_n\}$  是适定的.

(II) 现证  $\{x_n\}$  是有界的

对任意的  $p \in \mathcal{T}$ , 令  $S_n := S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K$ , 有

$$\begin{aligned} \|x_n - p\|^2 &= \langle \alpha_n \Phi(x_n) + (1 - \alpha_n) W_n S_n x_n - p, x_n - p \rangle = \\ &\alpha_n \langle \Phi(x_n) - \Phi(p), x_n - p \rangle + \alpha_n \langle \Phi(p) - p, x_n - p \rangle + \\ &(1 - \alpha_n) \langle W_n S_n x_n - W_n S_n p, x_n - p \rangle \leq \\ &\alpha_n \{ \|x_n - p\| - \psi(\|x_n - p\|) \} \|x_n - p\| + \\ &\alpha_n \langle \Phi(p) - p, x_n - p \rangle + (1 - \alpha_n) \|x_n - p\|^2 = \\ &\|x_n - p\|^2 - \alpha_n \psi(\|x_n - p\|) \|x_n - p\| + \alpha_n \langle \Phi(p) - p, x_n - p \rangle. \quad (15) \end{aligned}$$

简化之,可得

$$\psi(\|x_n - p\|) \leq \|\Phi(p) - p\|, \quad \text{对每一 } n \geq 1.$$

即,  $\{x_n\}$  是有界的.

(III) 现证对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - S_{r_{k,n}}^k x_n\| = 0. \quad (16)$$

事实上,由引理 1.5 的结论(ii),  $S_{r_{k,n}}^k$  是强非扩张的,故对任意给定的  $p \in \mathcal{T}$ , 有

$$\begin{aligned} \|S_{r_{k,n}}^k x_n - p\|^2 &= \|S_{r_{k,n}}^k x_n - S_{r_{k,n}}^k p\|^2 \leq \\ &\langle S_{r_{k,n}}^k x_n - S_{r_{k,n}}^k p, x_n - p \rangle = \\ &\frac{1}{2} \{ \|S_{r_{k,n}}^k x_n - p\|^2 + \|x_n - p\|^2 - \|x_n - S_{r_{k,n}}^k x_n\|^2 \}, \end{aligned}$$

即

$$\|x_n - S_{r_{k,n}}^k x_n\|^2 \leq \|x_n - p\|^2 - \|S_{r_{k,n}}^k x_n - p\|^2. \quad (17)$$

令  $\xi_n := 2 \langle \Phi(x_n) - W_n S_n x_n, x_n - p \rangle$  并借用不等式

$$\|x + y\|^2 \leq \|x\|^2 + 2\langle y, x + y \rangle, \quad \forall x, y \in H, \quad (18)$$

可得

$$\begin{aligned} \|x_n - p\|^2 &= \|\alpha_n \Phi(x_n) + (1 - \alpha_n) W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p\|^2 = \\ &\| (W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p) + \alpha_n (\Phi(x_n) - W_n S_n x_n) \|^2 \leq \\ &\|W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p\|^2 + \alpha_n \xi_n (\text{应用式(18)}) \leq \\ &\|S_{r_{K,n}}^K x_n - p\|^2 + \alpha_n \xi_n. \end{aligned} \quad (19)$$

把式(19)代人式(17),即得

$$\|x_n - S_{r_{K,n}}^K x_n\|^2 \leq \alpha_n \xi_n.$$

因为序列  $\{x_n\}$  是有界的,故  $\{W_n S_n x_n\}$  是有界的.由假定  $\alpha_n \rightarrow 0$ ,从而  $\alpha_n \xi_n \rightarrow 0$ .故有

$$\|x_n - S_{r_{K,n}}^K x_n\| \rightarrow 0, \quad \text{当 } n \rightarrow \infty. \quad (20)$$

下面我们利用归纳法证明结论(16)成立.设结论(16)对每一  $k > \bar{k}$  成立.现在我们证明它对  $\bar{k}$  也成立.

事实上,由式(19)有

$$\begin{aligned} \|x_n - p\|^2 &\leq \|W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p\|^2 + \alpha_n \xi_n \leq \\ &\|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p\|^2 + \alpha_n \xi_n. \end{aligned} \quad (21)$$

因为

$$\begin{aligned} \|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - p\| &= \\ \|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n + S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p\| &\leq \\ \|S_{r_{\bar{k}+1,n}^{\bar{k}+1}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - x_n\| + \|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p\| &\leq \\ \|S_{r_{\bar{k}+1,n}^{\bar{k}+1}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - S_{r_{\bar{k}+1,n}^{\bar{k}+1}} x_n\| + \|S_{r_{\bar{k}+1,n}^{\bar{k}+1}} x_n - x_n\| + \|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p\| &\leq \\ \|S_{r_{\bar{k}+2,n}^{\bar{k}+2}} \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - x_n\| + \|S_{r_{\bar{k}+1,n}^{\bar{k}+1}} x_n - x_n\| + \|S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p\| &\leq \\ \vdots & \end{aligned}$$

$$\| S_{r_{k,n}}^{\bar{k}} x_n - p \| + \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| . \quad (22)$$

把式(22)代入式(21), 简化后有

$$\| x_n - p \|^2 \leq \left( \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| + 2 \| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p \| \right) \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| + \| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p \|^2 + \alpha_n \xi_n . \quad (23)$$

在式(17)中取  $k = \bar{k}$ , 即得

$$\| x_n - S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n \|^2 \leq \| x_n - p \|^2 - \| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p \|^2 . \quad (24)$$

由式(23)和式(24)可得

$$\| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - x_n \|^2 \leq \left( \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| + 2 \| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - p \| \right) \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| + \alpha_n \xi_n .$$

由归纳法假定, 对每一  $k = \bar{k} + 1, \bar{k} + 2, \dots, K, \lim_{n \rightarrow \infty} \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| = 0$ . 这就指出:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=\bar{k}+1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| = 0,$$

从而有

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \| S_{r_{\bar{k},n}}^{\bar{k}} x_n - x_n \| = 0.$$

结论(16)被证明.

(IV) 现在我们证明

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \| x_n - W_n x_n \| = 0. \quad (25)$$

事实上, 记  $\eta_n := 2 \langle \Phi(x_n) - W_n S_n x_n, x_n - W_n x_n \rangle$ , 于是由不等式(18)可得

$$\begin{aligned} \| x_n - W_n x_n \|^2 &= \| \alpha_n \Phi(x_n) + (1 - \alpha_n) W_n S_n x_n - W_n x_n \|^2 = \\ &= \| (W_n S_n x_n - W_n x_n) + \alpha_n (\Phi(x_n) - W_n S_n x_n) \|^2 \leq \\ &= \| W_n S_n x_n - W_n x_n \|^2 + \alpha_n \eta_n \leq \\ &= \| S_n x_n - x_n \|^2 + \alpha_n \eta_n . \end{aligned} \quad (26)$$

而且, 还有

$$\begin{aligned} \| S_n x_n - x_n \| &\leq \| S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - S_{r_{1,n}}^1 x_n \| + \| S_{r_{1,n}}^1 x_n - x_n \| \leq \\ &= \| S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n - x_n \| + \| S_{r_{1,n}}^1 x_n - x_n \| \leq \\ &\vdots \\ &= \sum_{k=1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| . \end{aligned} \quad (27)$$

把式(27)代入式(26), 即得

$$\| x_n - W_n x_n \|^2 \leq \left( \sum_{k=1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| \right)^2 + \alpha_n \eta_n .$$

因为  $\alpha_n \rightarrow 0$  而且  $\{\eta_n\}$  是有界的, 于是由式(16)我们有

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \| x_n - W_n x_n \|^2 \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \left\{ \left( \sum_{k=1}^K \| S_{r_{k,n}}^k x_n - x_n \| \right)^2 + \alpha_n \eta_n \right\} = 0. \quad (28)$$

结论(25)被证明.

(V) 下面我们证明变分不等式(13)至多有一解

设相反,式(13)有两个解  $x^*, y^* \in \mathcal{T}$ , 于是有

$$\langle (I - \Phi)x^*, x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \mathcal{T} \tag{29}$$

和

$$\langle (I - \Phi)y^*, x - y^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \mathcal{T}. \tag{30}$$

在式(29)和式(30)中分别取  $x = y^*$  和  $x = x^*$ , 然后把所得的两个式子加起来, 即得

$$\langle (I - \Phi)y^* - (I - \Phi)x^*, x^* - y^* \rangle \geq 0.$$

简化之, 并注意到  $\Phi$  是  $\psi$ -弱压缩的, 于是有

$$(\|x^* - y^*\| - \psi(\|x^* - y^*\|)) \geq \|\Phi(x^*) - \Phi(y^*)\| \geq \|x^* - y^*\|.$$

这就指出  $\psi(\|x^* - y^*\|) \leq 0$ , 即,  $x^* = y^*$ .

(VI) 设  $x^* \in \mathcal{T}$  是变分不等式(13)的唯一解. 现在我们证明

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \langle (\Phi - I)x_n^*, x_n - x^* \rangle \leq 0. \tag{31}$$

事实上, 因为  $\{x_n\}$  是有界的, 选择一子序列  $\{x_{n_j}\} \subset \{x_n\}$  使得  $x_{n_j}$  弱收敛于一点  $\hat{x}$ , 而且

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \langle (\Phi - I)x_n^*, x_n - x^* \rangle = \lim_{j \rightarrow \infty} \langle (\Phi - I)x_{n_j}^*, x_{n_j} - x^* \rangle. \tag{32}$$

现在我们考察  $\{x_{n_j}\}$  的渐进中心的集合:

$$A(x_{n_j}) := \left\{ x \in C : \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - x\| = \inf_{y \in C} \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - y\| \right\}.$$

由式(9)和式(25)得知, 对任意  $z \in A(x_{n_j})$

$$\begin{aligned} \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - Wz\| &\leq \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - W_{n_j}x_{n_j}\| + \limsup_{j \rightarrow \infty} \|W_{n_j}x_{n_j} - W_{n_j}z\| + \\ &\limsup_{j \rightarrow \infty} \|W_{n_j}z - Wz\| \leq \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - z\|. \end{aligned} \tag{33}$$

这就指出

$$W(A(x_{n_j})) \subset A(x_{n_j}). \tag{34}$$

用类似的方法, 并借用式(16)及引理 1.6, 对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}$ , 我们也可证明

$$\begin{aligned} \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - S_{r_k}^k z\| &\leq \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - S_{r_k, n_j}^k x_{n_j}\| + \limsup_{j \rightarrow \infty} \|S_{r_k, n_j}^k x_{n_j} - S_{r_k, n_j}^k z\| + \\ &\limsup_{j \rightarrow \infty} \|S_{r_k, n_j}^k z - S_{r_k}^k z\| \leq \limsup_{j \rightarrow \infty} \|x_{n_j} - z\|. \end{aligned}$$

这就推出

$$S_{r_k}^k(A(x_{n_j})) \subset A(x_{n_j}), \quad k = 1, 2, \dots, K. \tag{35}$$

因为  $\{x_{n_j}\}$  弱收敛  $\hat{x}$ , 故由式(33) ~ (35) 得知  $A(x_{n_j}) = \{\hat{x}\}$  而且  $\hat{x} \in F(W) \cap (\bigcap_{k=1}^K F(S_{r_k}^k))$ . 于是由引理 1.3 和引理 1.5 得知  $\hat{x} \in \mathcal{T} := \bigcap_{k=1}^K \text{SEP}(G_k) \cap \bigcap_{n=1}^\infty F(T_n)$ . 因  $x^* \in \mathcal{T}$  是变分不等式(13)的唯一解, 从而有

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \langle (\Phi - I)x_{n_j}^*, x_{n_j} - x^* \rangle = \langle (\Phi - I)x^*, \hat{x} - x^* \rangle \leq 0.$$

式(31)的结论被证明.

(VII) 最后证明  $\{x_n\}$  强收敛于  $x^*$

事实上, 因  $x^* \in \mathcal{T}$ , 故由式(15)和式(31)有

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \psi(\|x_n - x^*\|) \|x_n - x^*\| \leq \limsup_{n \rightarrow \infty} \langle \Phi(x^*) - x^*, x_n - x^* \rangle \leq 0,$$

即,  $x_n \rightarrow x^*$  (当  $n \rightarrow \infty$ ).

这就完成定理 2.1 的证明.

**定理 2.2** 设  $\{T_i\}: H \rightarrow H$  是一族非扩张映像,  $G_k: H \times H \rightarrow \mathcal{R}, k = 1, 2, \dots, K$  是一函数满足条件 (A1) ~ (A4), 而  $f: H \rightarrow H$  是一具压缩常数  $\alpha \in (0, 1)$  的  $\alpha$ -压缩映像. 设  $\{r_{k,n}\}_{k=1}^K$ ,  $\{\alpha_n\}$  和  $\{\lambda_n\}$  是 3 个实数列, 使得  $r_{k,n} > 0, \alpha_n \in (0, 1)$  且  $0 < \lambda_n \leq b < 1$ . 设  $\gamma$  是一实数, 使得  $0 < \gamma\alpha < 1$ . 再设

$$1) \mathcal{T} := \bigcap_{k=1}^K \text{SEP}(G_k) \cap \bigcap_{n \geq 1} F(T_n) \neq \emptyset;$$

$$2) \text{ 对每一 } k \in \{1, 2, \dots, K\}, \text{ 序列 } \{r_{k,n}\}_{k=1}^K \text{ 满足 } \lim_{n \rightarrow \infty} r_{k,n} = r_k.$$

对每一  $n \geq 1$ , 设  $W_n$  是由  $\{T_i\}$  及  $\{\lambda_i\}$  按式 (6) 中的方式生成的映像; 而对每一  $k \in \{1, 2, \dots, K\}$  及  $n \geq 1$ ,  $S_{r_{k,n}}^k$  是由  $G_k$  和  $r_{k,n}$  按式 (10) 中的方式生成的映像. 设  $\{x_n\}$  是由下式定义的序列:

$$x_n = \alpha_n \gamma f(x_n) + (1 - \alpha_n) W_n S_{r_{1,n}}^1 S_{r_{2,n}}^2 \cdots S_{r_{K,n}}^K x_n, \quad n \geq 1, \quad (36)$$

其中  $\{\alpha_n\}$  是  $(0, 1)$  中的序列, 使得  $\alpha_n \rightarrow 0 (n \rightarrow \infty)$ . 则  $\{x_n\}$  强收敛于  $x^* \in \mathcal{T}$ , 其中  $x^*$  是下面的变分不等式的唯一解:

$$\langle (I - \gamma f)x^*, x - x^* \rangle \geq 0, \quad \forall x \in \mathcal{T}, \quad (37)$$

其等价于  $x^* = P_{\mathcal{T}} \gamma f(x^*)$ , 它也等价于  $x^*$  是下面的极小问题的唯一解:

$$\min_{x \in \mathcal{T}} \frac{1}{2} \|x\|^2 + h(x), \quad (38)$$

其中  $h$  是  $\gamma f$  的势函数.

**证明** 因为  $f: H \rightarrow H$  是具压缩常数  $\alpha \in (0, 1)$  的压缩映像, 而且  $\gamma\alpha < 1$ , 故  $\gamma f: H \rightarrow H$  是  $\psi$ -弱压缩的, 其中  $\psi(t) = (1 - \alpha)t$ . 于是定理 2.2 的结论由定理 2.1 直接可得.

**致谢** 作者衷心感谢审稿人所提出的的宝贵意见和宜宾学院自然科学基金(2009Z03)的资助.

## 参考文献:

- [1] Browder F E, Petryshyn W V. Construction of fixed points of nonlinear mappings in Hilbert space[J]. *J Math Anal Appl*, 1967, **20**: 197-228.
- [2] Yamada I, Ogura N. Hybrid steepest descent method for the variational inequality problem over the fixed point set of certain-nonexpansive mappings[J]. *Numer Funct Anal Optim*, 2004, **25**(7/8): 619-655.
- [3] Plubtieng S, Punpaeng R. A general iterative method for equilibrium problems and fixed point problems in Hilbert spaces[J]. *J Math Anal Appl*, 2007, **336**(1): 455-469.
- [4] Shimoji K, Takahashi W. Strong convergence to common fixed points of infinite nonexpansive mappings and applications[J]. *Taiwanese J Math*, 2001, **5**(2): 387-404.
- [5] Colao V, Acedo G L, Marino G. An implicit method for finding common solutions of variational inequalities and systems of equilibrium problems and fixed points of infinite family of nonexpansive mappings[J]. *Nonlinear Anal*, 2009, **71**(7/8): 2708-2715.
- [6] Colao V, Marino G, Xu H K. An iterative method for finding common solutions of equilibrium problem and fixed point problems[J]. *J Math Anal Appl*, 2008, **344**(1): 340-352.
- [7] Yao Y, Liou Y C, Yao J C. Convergence theorem for equilibrium problems and fixed point problems of infinite family of nonexpansive mappings[J]. *Fixed Point Theory Appl*, 2007, **2007**. Art ID 64363. doi:1155/2007/64363.



- [8] Alber Ya I, Guerre-Delabriere. Principles of weakly contractive maps in Hilbert spaces[C]// Gohberg I, Lyubich Yu, Eds. *New Results in Operator Theory and Its Applications*, 98. Basel: Birkhäuser Verlag, 1997, 7-22.
- [9] Song Y S. Equivalent theorems of the convergence between proximal type algorithms[J]. *Nonlinear Anal*, 2009, 71(1/2): 293-300.
- [10] Rhoades B E. Some theorems on weakly contractive maps[J]. *Nonlinear Anal*, 2001, 47(4): 2683-2693.
- [11] 张石生. Banach 空间中广义混合平衡问题[J]. *应用数学和力学*, 2009, 30(9): 1033-1041.
- [12] Combettes P L, Hirstoaga S A. Equilibrium programming in Hilbert spaces[J]. *J Nonlinear Convex Anal*, 2005, 6(1): 2005: 117-136.

## Viscosity Approximation With Weak Contractions for Fixed Point Problem Equilibrium Problem and Variational Inequality Problem

ZHANG Shi-sheng<sup>1</sup>, LEE Heung-wing Joseph<sup>2</sup>, CHAN Chi-kin<sup>2</sup>, LIU Jing-ai<sup>3</sup>

(1. Department of Mathematics, Yibin University, Yibin, Sichuan 644007, P. R. China;

2. Department of Applied Mathematics, The Hong Kong Polytechnic  
University, Kowloon, Hong Kong, P. R. China;

3. Department of Mathematics and Physics, Beijing Institute of  
Petro-Chemical Technology, Beijing 102617, P. R. China)

**Abstract:** The purpose was by using the viscosity approximation method with a weak contraction to propose a modified iterative algorithm for finding a common element of the set of common fixed points of an infinite family of nonexpansive mappings and the set of a finite family of equilibrium problems which was also a solution of a variational inequality. Under suitable conditions, some strong convergence theorems were established in the framework of Hilbert spaces. The results presented improve and extend the corresponding results in Colao, *et al* [Nonlinear Anal, 2009, 71: 2708-2715], Plubtieng, *et al* [J Math Anal Appl, 2007, 336: 455-469], Colao, *et al* [J Math Anal Appl, 2008, 344: 340-352], Yao, *et al* [Fixed Point Theory Appl, 2007, Art ID 64363] and others.

**Key words:** viscosity approximation with weak contraction mapping; equilibrium problem; nonexpansive mapping; implicit iteration; minimization problem