

文章编号: 1000_0887(1999)08_0815_07

求线性边值问题数值解的 Chebyshev τ 方法*

M. I. 西阿门¹, H. I. 希耶门², Q. 亚_莫达拉尔¹

(1. 约旦雅莫克大学 数学系; 2. 约旦理工大学 数学科学系)

(钱伟长、林宗池推荐)

摘要: 提出了一种求解二维线性边值问题的新的 τ 方法. 对该问题进行了理论分析和数值求解. 结果表明了本文方法的优点和有效性.

关键词: 边值问题; Chebyshev 多项式; τ 方法

中图分类号: O241.82 文献标识码: A

引 言

本文的目的是提出一种新的 Chebyshev τ 方法, 以便对如下的一类线性边值问题离散化:

$$U_{xx} + U_{yy} + A(x, y)U_{xy} + B(x, y)U_x + C(x, y)U_y + D(x, y)U = F(x, y), \quad (1)$$

$$d_1^\pm U_y(x, \pm 1) + d_2^\pm U(x, \pm 1) = g_\pm(x), \quad x \in [-1, 1], \quad (2)$$

$$U(-1, y) = h_1(y), \quad U_x(1, y) = h_2(y), \quad y \in [-1, 1], \quad (3)$$

其中 $d_1^+, d_1^-, d_2^+, d_2^-$ 为常量, $h_1(y), h_2(y)$ 和 $g_+(x), g_-(x)$ 在 $[-1, 1]$ 上连续, $A(x, y), B(x, y), C(x, y), D(x, y), F(x, y)$ 为 xy -平面上区域 $[-1, 1] \times [-1, 1]$ 上的连续函数.

本文的基本作法是, 将关于变量 y 的 Chebyshev τ 方法应用于一个已知的二阶微分方程组, 将它变换为一阶微分方程组, 然后提出求解这个一阶微分方程组的精确法. 在进行这些讨论之前, 先给出一些后面要用到的预备知识.

1 预备知识

本节给出如下基本定义和论据:

定义 1 定义 n 阶 Chebyshev 多项式如下:

$$T_n(x) = \cos(n \arccos(x)), \quad x \in [-1, 1],$$

其中 $n \in \{0, 1, 2, \dots\}$. 它满足正交多项式的各种关系, 其中最基本的是正交性关系:

$$\int_{-1}^1 \frac{T_n(x)T_m(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx = \frac{\pi}{2} c_n \delta_{nm},$$

其中 $c_0 = 2; c_n = 1, n \geq 1$, 且

* 收稿日期: 1998_08_24

本文原文为英文, 吴承平译, 林宗池校

$$\delta_{nm} = \begin{cases} 1, & \text{当 } n = m, \\ 0, & \text{当 } n \neq m. \end{cases}$$

Chebyshev 多项式的其他性质包括递推关系

$$T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x), \quad n \geq 1$$

和端点关系

$$T_n(\pm 1) = (\pm 1)^n.$$

假设 $f(x) \in C^2[-1, 1]$ 和 $f \in \mathcal{Q}(x)$ 是 $[-1, 1]$ 上的分段连续函数, 则对于

$$Lf(x) = \frac{d^{(q)}}{dx^q} f(x), \quad q = 1, 2$$

有

$$Lf(x) = \sum_{n=0}^{\infty} f_n^{(q)} T_n(x)$$

在 $[-1, 1]$ 上一致收敛.

其中

$$f_n^{(1)} = \frac{2}{c_n} \sum_{\substack{p=n+1 \\ p+n \text{ 奇数}}}^{\infty} p f_p, \quad (4)$$

$$f_n^{(2)} = \frac{1}{c_n} \sum_{\substack{p=n+2 \\ p+n \text{ 偶数}}}^{\infty} p(p^2 - n^2) f_p, \quad (5)$$

及

$$f_n = \frac{2}{\pi c_n} \int_{-1}^1 \frac{f(x) T_n(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx. \quad (6)$$

其中系数满足如下递推关系:

$$c_{n-1} f_{n-1}^{(q)} - f_{n+1}^{(q)} = 2n f_n^{(q-1)}, \quad n \geq 1. \quad (7)$$

更详细的讨论, 请参见[1].

2 边值问题的数值解

本节将给出问题(1)及其边值条件(2)和(3)的解. 利用 Chebyshev τ 方法将问题(1)离散化, 并将其变换为一阶微分方程组. 然后利用 Chebyshev 级数展开导出方程组的解.

对于问题(1), U, A, B, C, D, F 的 Chebyshev 多项式近似表达式为

$$\begin{cases} A_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} a_k(x) T_k(y), & B_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} b_k(x) T_k(y), \\ C_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} \hat{c}_k(x) T_k(y), & D_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} d_k(x) T_k(y), \\ F_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} f_k(x) T_k(y), & U_N(x, y) = \sum_{k=0}^{N+2} v_k(x) T_k(y), \end{cases} \quad (8)$$

其中 $a_k, b_k, \hat{c}_k, d_k, f_k(x)$ 可由(6)式求得.

近似解 U_N 的残差为

$$R(U_N) = \frac{\partial^2 U_N}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U_N}{\partial y^2} + A_N(x, y) U_{Nxy} + B_N(x, y) U_{Nx} + C_N(x, y) U_N - F_N(x, y). \quad (9)$$

定义 $s_k(x), g_k(x), t_k(x), l_k(x), k = 0: N+2$, 如下:

$$\begin{aligned}
 B_N(x, y) U_{Nx} &= \sum_{k=0}^{N+2} g_k(x) T_k(y) + \text{h. o. t.}, \\
 A_N(x, y) U_{Nxy} &= \sum_{k=0}^{N+2} s_k(x) T_k(y) + \text{h. o. t.}, \\
 C_N(x, y) U_{Ny} &= \sum_{k=0}^{N+2} t_k(x) T_k(y) + \text{h. o. t.}, \\
 D_N(x, y) U_N &= \sum_{k=0}^{N+2} l_k(x) T_k(y) + \text{h. o. t.}
 \end{aligned}$$

其中 h. o. t 表示高阶项。为简便计, 我们略去高阶项, 又有

$$\begin{aligned}
 U_{Nxy} &= \sum_{k=0}^{N+1} v_k^{(1)}(x) T_k(y), \quad U_{Nx} = \sum_{k=0}^{N+2} v_k'(x) T_k(y), \\
 U_{Ny} &= \sum_{k=0}^{N+1} v_k^{(1)}(x) T_k(y), \quad U_{Nxx} = \sum_{k=0}^{N+2} v_k''(x) T_k(y)
 \end{aligned}$$

及

$$U_{Nyy} = \sum_{k=0}^N v_k^{(2)}(x) T_k(y).$$

设

$$\begin{aligned}
 \mathbf{s} &= [s_0(x) \ s_1(x) \ \dots \ s_N(x)]^T, \quad \mathbf{t} = [t_0(x) \ t_1(x) \ \dots \ t_N(x)]^T, \\
 \mathbf{g} &= [g_0(x) \ g_1(x) \ \dots \ g_N(x)]^T, \quad \mathbf{l} = [l_0(x) \ l_1(x) \ \dots \ l_N(x)]^T, \\
 \mathbf{V} &= [v_0(x) \ v_1(x) \ \dots \ v_{N+2}(x)]^T, \quad \mathbf{V}^* = [v_0(x) \ v_1(x) \ \dots \ v_N(x)]^T, \\
 \mathbf{V}^{(1)} &= [v_0^{(1)}(x) \ v_1^{(1)}(x) \ \dots \ v_{N+1}^{(1)}(x)]^T, \quad \mathbf{V}^{(2)} = [v_0^{(2)}(x) \ v_1^{(2)}(x) \ \dots \ v_N^{(2)}(x)]^T,
 \end{aligned}$$

及 $\mathbf{f} = [f_0(x) \ f_1(x) \ \dots \ f_N(x)]^T$.

可以看出, 存在 $(N+1) \times (N+2)$ 、 $(N+1) \times (N+3)$ 、 $(N+1) \times (N+2)$ 、 $(N+1) \times (N+3)$ 矩阵 $\mathbf{G}_1(x)$ 、 $\mathbf{G}_2(x)$ 、 $\mathbf{G}_3(x)$ 、 $\mathbf{G}_4(x)$, 使

$$\mathbf{s} = \mathbf{G}_1 \frac{d\mathbf{V}^{(1)}}{dx}, \quad \mathbf{g} = \mathbf{G}_2 \frac{d\mathbf{V}}{dx}, \quad \mathbf{t} = \mathbf{G}_3 \mathbf{V}^{(1)}, \quad \mathbf{l} = \mathbf{G}_4 \mathbf{V}, \quad (10)$$

其中 d/dx 表示各分量对 x 的导数。详细讨论请参见[2]。

由方程(9), 有

$$R(U_N) = \sum_{k=0}^{N+2} [v_k'' + v_k^{(2)} + s_k + g_k + t_k + l_k - f_k] T_k(y).$$

将残差关于 Chebyshev 多项式 $T_j(y)$, $j = 0:N$ 正交化后, 有

$$\langle R(U_N), T_j(y) \rangle = \int_{-1}^1 \frac{R(U_N) T_j(y)}{\sqrt{1-y^2}} dy.$$

上式写为分量形式为

$$v_k''(x) + v_k^{(2)}(x) + s_k(x) + g_k(x) + t_k(x) + l_k(x) = f_k(x), \quad k = 0:N; \quad (11)$$

将上式写为矢量形式

$$\mathbf{v}^{*''}(x) + \mathbf{v}^{(2)}(x) + \mathbf{s}(x) + \mathbf{g}(x) + \mathbf{t}(x) + \mathbf{l}(x) = \mathbf{f}(x). \quad (12)$$

由(10)式, (12)又可变为

$$\mathbf{V}^{*''} + \mathbf{V}^{(2)} + \mathbf{G}_1 \mathbf{V}^{(1)'} + \mathbf{G}_2 \mathbf{V}' + \mathbf{G}_3 \mathbf{V}^{(1)} + \mathbf{G}_4 \mathbf{V} = \mathbf{f}. \quad (13)$$

由(4)和(5)有 $\mathbf{V}^{(1)} = \mathbf{A}^{(1)} \mathbf{V}$ 和 $\mathbf{V}^{(2)} = \mathbf{A}^{(2)} \mathbf{V}$, 其中 $\mathbf{A}^{(1)}$ 、 $\mathbf{A}^{(2)}$ 为 $(N+2) \times (N+3)$ 和

$(N+1) \times (N+3)$ 矩阵. 因此(13) 式又可写为

$$\mathbf{V}^{*''} + \mathbf{A}^{(2)} \mathbf{V} + \mathbf{G}_1 \mathbf{A}^{(1)} \mathbf{V}' + \mathbf{G}_2 \mathbf{V}' + \mathbf{G}_3 \mathbf{A}^{(1)} \mathbf{V} + \mathbf{G}_4 \mathbf{V} = \mathbf{f},$$

即
$$\mathbf{V}^{*''} + (\mathbf{G}_1 \mathbf{A}^{(1)} + \mathbf{G}_2) \mathbf{V}' + (\mathbf{G}_3 \mathbf{A}^{(1)} + \mathbf{G}_4 + \mathbf{A}^{(2)}) \mathbf{V} = \mathbf{f} \quad (14)$$

令 $\beta_1 = \mathbf{G}_1 \mathbf{A}^{(1)} + \mathbf{G}_2$, $\beta_2 = \mathbf{G}_3 \mathbf{A}^{(1)} + \mathbf{G}_4 + \mathbf{A}^{(2)}$, 则(14) 式变为

$$\mathbf{V}^{*''} + \beta_1 \mathbf{V}' + \beta_2 \mathbf{V} = \mathbf{f} \quad (15)$$

下面讨论边界条件(2). 注意到

$$U_N(x, 1) = \sum_{k=0}^{N+2} v_k(x), \quad U_N(x, -1) = \sum_{k=0}^{N+2} (-1)^k v_k(x),$$

同时

$$\frac{\partial U_N}{\partial y}(x, 1) = \sum_{k=0}^{N+2} k^2 v_k(x), \quad \frac{\partial U_N}{\partial y}(x, -1) = \sum_{k=0}^{N+2} (-1)^k k^2 v_k(x),$$

推导过程详见[2], 因此

$$g_+(x) = d_1^+ \sum_{k=0}^{N+2} k^2 v_k(x) + d_2^+ \sum_{k=0}^{N+2} v_k(x) \quad (16)$$

及

$$g_-(x) = d_1^- \sum_{k=0}^{N+2} (-1)^{k+1} k^2 v_k(x) + d_2^- \sum_{k=0}^{N+2} (-1)^k v_k(x) \quad (17)$$

(16) 和(17) 等价于

$$g_+(x) = \sum_{k=0}^{N+2} \sigma_{1k} v_k(x) \quad \text{和} \quad g_-(x) = \sum_{k=0}^{N+2} \sigma_{2k} v_k(x),$$

其中 $\sigma_{1k} = d_1^+ k^2 + d_2^+$, $\sigma_{2k} = (-1)^k (d_2^- - k^2 d_1^-)$, $k = 0: N+2$.

如果设 $\sigma_1 = (\sigma_{10} \sigma_{11} \dots \sigma_{1_{N+2}})$, $\sigma_2 = (\sigma_{20} \sigma_{21} \dots \sigma_{2_{N+2}})$, 则可得 $g_+(x) = \sigma_1 \mathbf{V}$, $g_-(x) = \sigma_2 \mathbf{V}$. 这样(15) 式就变为

$$\begin{bmatrix} \mathbf{V}^{*''} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \beta_1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{V}' + \begin{bmatrix} \beta_2 \\ \sigma_1 \\ \sigma_2 \end{bmatrix} \mathbf{V} = \begin{bmatrix} \mathbf{f} \\ g_+(x) \\ g_-(x) \end{bmatrix} \quad (18)$$

将 $v_{N+1}(x)$, $v_{N+2}(x)$ 记为 $\{v_0(x), v_1(x), \dots, v_N(x)\}$ 的一个线性组合, 并将这一线性组合代入(18) 式可得

$$\mathbf{V}^{*''}(x) + \beta_1^*(x) \mathbf{V}'(x) + \beta_2^*(x) \mathbf{V}^* = \mathbf{f}^* \quad (19)$$

其中 β_1^* 和 β_2^* 应为 $(N+1) \times (N+1)$ 矩阵.

现在我们将(19) 变换为一阶常微分方程组. 设 $w_k(x) = v_k(x)$, $w_{N+k+1}(x) = v_k(x)$, $k = 0: N$, 则(19) 式变为

$$\dot{\mathbf{W}}(x) = \mathbf{G}(x) \mathbf{W}(x) + \mathbf{R}(x), \quad (20)$$

其中 $\mathbf{W} = [w_0(x) w_1(x) \dots w_{2N+1}(x)]^T$, $\mathbf{R} = [\ominus \mathbf{f}^*]^T$, 且

$$\mathbf{G} = \begin{bmatrix} \ominus_{(N+1) \times (N+1)} & \mathbf{I}_{(N+1) \times (N+1)} \\ -\beta_2^* & -\beta_1^* \end{bmatrix}.$$

下面讨论边界条件(3). 注意到

$$\begin{cases} U_N(-1, y) = \sum_{k=0}^{N+2} v_k(-1) T_k(y) = h_1(y), \\ \frac{\partial U_N}{\partial x}(1, y) = \sum_{k=0}^{N+2} v_k'(1) T_k(y) = h_2(y). \end{cases} \quad (21)$$

$h_1(y), h_2(y)$ 的 Chebyshev 多项式展开为

$$h_1(y) = \sum_{k=0}^{N+2} h_{1k} T_k(y) + \text{h. o. t.}, \quad h_2(y) = \sum_{k=0}^{N+2} h_{2k} T_k(y) + \text{h. o. t.}$$

设 $\mathbf{h}_1 = [h_{10} \ h_{11} \ \dots \ h_{1N}]^T$, $\mathbf{h}_2 = [h_{20} \ h_{21} \ \dots \ h_{2N}]^T$. 因为 T_0, T_1, \dots, T_N 为正交函数, 利用方程组(21) 可得 $v_k(-1) = h_{1k}$, $v_k(1) = h_{2k}$, $k = 0: N$. 因此可得如下方程组:

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{W}} &= \mathbf{G}\mathbf{W} + \mathbf{R}, \\ \mathbf{W}^*(-1) &= \mathbf{h}_1, \quad \mathbf{W}^{**}(1) = \mathbf{h}_2, \end{aligned} \quad (22)$$

其中 $\mathbf{W}^* = [w_0(x) \ w_1(x) \ \dots \ w_N(x)]^T$, $\mathbf{W}^{**} = [w_{N+1}(x) \ w_{N+2}(x) \ \dots \ w_{2N+1}(x)]^T$.

现在求问题(22)的解, 令 $\mathbf{W}, \mathbf{G}(x), \mathbf{R}$ 的 Chebyshev 多项式展开为

$$\begin{aligned} \mathbf{W}_M &= \sum_{k=0}^{M+1} \mathbf{a}_k T_k(x), \quad \mathbf{R}_M = \sum_{k=0}^{N+1} \mathbf{r}_k T_k(x), \\ \mathbf{G}_M &= \sum_{k=0}^{M+1} \mathbf{Q}_k T_k(x), \quad \mathbf{G}_M \mathbf{W}_M = \sum_{k=0}^{M+1} \mathbf{y}_k T_k(x) + \text{h. o. t.}, \end{aligned}$$

其中 $\mathbf{a}_k, \mathbf{y}_k, \mathbf{r}_k$ 为 $(2N+2) \times 1$ 矢量, \mathbf{Q}_k 为 $(2N+1)$ 阶方阵. 因此, $\dot{\mathbf{W}}_M = \sum_{k=0}^M \mathbf{a}_k^{(1)} T_k(x)$.

从而残差由下式给出

$$\text{Res}(\mathbf{W}_M) = \sum_{k=0}^M \mathbf{a}_k^{(1)} T_k(x) - \sum_{k=0}^{M+1} [\mathbf{y}_k + \mathbf{r}_k] T_k(x). \quad (23)$$

由 τ 方法的正交性条件, 对 $k = 0: M$ 有

$$\mathbf{a}_k^{(1)} - \mathbf{y}_k = \mathbf{r}_k. \quad (24)$$

设

$$\Xi = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_0 \\ \mathbf{a}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{M+1} \end{bmatrix}, \quad \Xi^{(1)} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_0^{(1)} \\ \mathbf{a}_1^{(1)} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_M^{(1)} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{M} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}_0 \\ \mathbf{r}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{r}_M \end{bmatrix}, \quad \mathbf{Y} = \begin{bmatrix} \mathbf{y}_0 \\ \mathbf{y}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{y}_M \end{bmatrix},$$

因此, 存在 $(M+1)(2N+2) \times (M+2)(2N+2)$ 阶分块矩阵 \mathbf{N} 使 $\mathbf{Y} = \mathbf{N}\Xi$. 详细论述请参见[2]. 因此(24)式等价于

$$\Xi^{(1)} - \mathbf{N}\Xi = \mathbf{M}. \quad (25)$$

由于 $\mathbf{a}_k^{(1)} = \frac{2}{c_k} \sum_{\substack{p=k+1 \\ p+k \text{ 奇数}}}^{M+1} p \mathbf{a}_k$, 因而存在矩阵 Λ_1 使

$$\Xi^{(1)} = \Lambda_1 \Xi.$$

这样, (25) 式变为

$$(\Lambda_1 - \mathbf{N}) \Xi = \mathbf{M}. \quad (26)$$

利用边界条件 $\mathbf{W}_M^*(-1) = \mathbf{h}_1$, $\mathbf{W}_M^{**}(1) = \mathbf{h}_2$. 则有

$$\mathbf{W}_M^*(-1) = \sum_{k=0}^{M+1} (-1)^k \mathbf{a}_k^* = \mathbf{h}_1, \quad \mathbf{W}_M^{**}(1) = \sum_{k=0}^{M+1} \mathbf{a}_k^{**} = \mathbf{h}_2,$$

其中 \mathbf{a}_k^* 为 \mathbf{a}_k 的最先的 $(N+1)$ 个分量, 而 \mathbf{a}_k^{**} 为 \mathbf{a}_k 的最末的 $(N+1)$ 个分量. 设 $\Omega = [I^* \ I^* \ \dots]$ 为 $(2N+2) \times (2N+2)(M+2)$ 矩阵, 其中

$$\mathbf{I}^* = \begin{bmatrix} -\mathbf{I}_{N+1} & \Theta \\ \theta & \mathbf{I}_{N+1} \end{bmatrix},$$

则

$$\Omega \Xi = \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = \Pi \bullet$$

因此, 式(26)变为

$$\begin{bmatrix} \Lambda_1 - N \\ \Omega \end{bmatrix} \Xi = \begin{bmatrix} M \\ \Pi \end{bmatrix} \bullet \quad (27)$$

现在, 我们得到了一个线性方程组, 它可以应用 Gauss 消元法求解

3 数值结果

本节将给出本文方法的一些数值实验结果, 以说明本文方法的优点和有效性

例 1 考虑如下边值问题, 对 $-1 < x < 1, -1 < y < 1$,

$$u_{xx}(x, y) + u_{yy}(x, y) = -32\pi^2 \sin(4\pi x) \sin(4\pi y),$$

$$u(x, \pm 1) = 0, \quad x \in [-1, 1],$$

$$u(-1, y) = 0, \quad u_x(1, y) = 4\pi \sin(4\pi y), \quad y \in [-1, 1] \bullet$$

其精确解为 $u(x, y) = \sin(4\pi x) \sin(4\pi y)$ 。表 1 示出了渐近解项数 N 及绝对误差 ε_N 的关系。表 2 示出了渐近解项数 N 及相应所耗计算机时的关系。

表 1 最大绝对误差 ε 与项数 N

N	本文方法 ε
16	4.53×10^{-3}
24	7.94×10^{-7}
32	2.21×10^{-12}
40	1.1×10^{-16}

表 2 机时与项数 N

N	本文方法机时 t/s
16	0.10
24	0.14
32	0.21
40	0.35

例 2 考虑如下边值问题, 对 $-1 < x < 1, -1 < y < 1$,

$$u_{xx}(x, y) + u_{yy}(x, y) + e^x u_x + y u = f(x, y),$$

$$u(x, \pm 1) = e^{-x \pm 1}, \quad x \in [-1, 1],$$

$$u(-1, y) = e^{1+y}, \quad u_x(1, y) = -e^{-1+y}, \quad y \in [-1, 1],$$

其中 $f(x, y) = (2 - e^x + y)e^{-x+y}$ 。其精确解为 $u(x, y) = e^{-x+y}$ 。在表 3 中给出了其渐近解项数 N 和渐近解误差 ε_N 的关系。表 4 给出了渐近解项数 N 与相应所耗机时的关系。

由表 1~ 表 4 可以看出, 本文方法具有速度快、精度高的优点, 是一种有效的方法。所有计算利用奔腾计算机进行, 计算程序采用双精度写出。

表 3 最大绝对误差 ε 与项数 N

N	本文方法 ε
16	7.12×10^{-4}
24	3.86×10^{-8}
32	2.96×10^{-13}
40	2.46×10^{-15}

表 4 机时与项数 N

N	本文方法机时 t/s
16	0.22
24	0.26
32	0.38
40	0.48

[参 考 文 献]

- [1] Atkinson K E. An Introduction to Numerical Analysis [M]. New York: John Wiley & Sons, 1988.
- [2] Syam M, Siyyam H. An iterative method for solving a discrete Legendree approximation to ordinary boundary value problem [J]. Japonica Journal. (accepted)
- [3] Canuto C, Hussaini M Y, Quarteroni A, Zang T A. Spectral Methods in Fluid Dynamics [M]. Berlin: Springer, 1987.
- [4] Dang_V U H, Delcarte C. An accurate solution of the Poisson equation by Chebyshev collocation method [J]. Journal of Comput Physics, 1993, **104**: 220~ 221.

Numerical Method for Solving Linear Boundary Value Problems by the Chebyshev Tau Method

Muhammed I. Syam¹, Hani I. Siyyam², Qassem Al_Moudalal¹

(1. Department of Mathematics, Yarmouk University, Irbid_Jordan ;

2. Department of Mathematical Science, Jordan University of Science and Technology, Irbid_Jordan)

Abstract: A new Tau_method is presented for the two dimensional linear boundary value problems. Theoretical and numerical analyses are presented. These results indicate that our method works nicely and efficiently.

Key words: boundary value problem; Chebyshev polynomial; Tau_method