计及表面波的圆环形贮液 容器的弯曲自由振动^{*}

周叮

(南京理工大学)

摘要

本文研究考虑表面波作用的圆环形贮液容器的弯曲自由振动问题,导出了贮液容器 与 液体耦 联振动的振型函数和固有频率的精确计算公式,结果可借助于计 算 机求解。分析表明,水对容器的振动效应可等效于在内外环体上分别附着一不同的广义分布质量。

关键词 流固耦合 振动分折 贮液容器 液体晃动

一、引言

关于贮液容器的固液耦合振动问题的 五究已取得不少或果 11,721,731,但以往的这些研究 多以无水振型函数近似有水振型函数,文[5]、[6] 曾给出了悬臂圆柱杆和圆柱壳在水中弯曲 自由振动的振型函数及固有频率的精确计算公式,文[7]则进一步给出了 内外液深均可任意的贮液圆筒在水中弯曲自由振动的清确解,到目前为止,所有的这些研究均是不计及表面波的,这是因为若考虑表面波的作用,固液耦联系统振动方程的分析和求解要更为困难和复杂得多。但在实际工程中,如当地震波谱中长周期成份占优或当贮液容器的直径较小时,不能 忽略表面波的作用。

二、圆环形容器内液体的运动

内贮有液体的圆环形容器如图 1 所示,设容器内简的内半径 r_0 ,外半径 r_0 ,外简的内半径 R_0 ,外半径 R_0 ,简高H,简内液深h,考虑内外简体均沿y方向作梁式振动,我们 建立图示的柱坐标系来描述液体的运动。

设液体理想不可压无旋,因而存在速度势 $\phi(r, \theta, z, t)$,满足

$$\nabla^2 \phi = 0 \tag{2.1}$$

其中 ▽2是拉普拉斯算子.

若考虑表面波的作用, ϕ 应满足以下边界条件

* 钱伟长推荐。1989年5月12日收到河稿,1994年5月26日收到修改稿。 南京理工大学科研发展基金支持。

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} \Big|_{z=0} = 0$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} + |g| \frac{\partial \phi}{\partial z} = 0, z = h$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial r} \Big|_{r=r_0} = \frac{\partial y_1}{\partial t} \cos \theta$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial r} \Big|_{r=R_0} = \frac{\partial y_2}{\partial t} \cos \theta$$

$$(2.3)$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial r} \Big|_{r=R_0} = \frac{\partial y_2}{\partial t} \cos \theta$$

$$(2.5)$$

其中, $y_1 = y_1(z, t)$, $y_2 = y_2(z, t)$ 分别是内外简体沿y方向**的**位移。

我们将 (2.1) 的全解分为两部分 $\Phi = \phi_1 + \phi_2$ $\Phi = \phi_1 + \phi_2$

其中 ϕ_1 为满足齐次边界条件的通解, ϕ_2 为满足非齐次边界条件的特解。

设 $\phi_1 = R_1(r)\Theta_1(\theta)Z_1(z)T(t)$, $\phi_2 = R_2(r)\Theta_2(\theta)Z_2(z)T(t)$, $y_1 = Y_1(z)T(t)$, $y_2 = Y_2(z)T(t)$, 用分离变量法^[8]解(2.1),得

$$\phi_{1} = (A_{1} \operatorname{ch} \lambda z + A_{2} \operatorname{sh} \lambda z) (B_{1} \operatorname{cos} n\theta + B_{2} \operatorname{sin} n\theta) (C_{1} J_{n}(\lambda r) + C_{2} N_{n}(\lambda r)) T(t)$$

$$\phi_{2} = (A'_{1} \operatorname{cos} mz + A'_{2} \operatorname{sin} mz) (B'_{1} \operatorname{cos} n\theta + B'_{2} \operatorname{sin} n\theta) (C'_{1} I_{n}(mr) + C'_{2} K_{n}(mr)) T(t)$$

$$(2.8)$$

其中 A_i , B_i , C_i , A_i' , B_i' , C_i' (i=1,2) 及 λ , m为待定常数, $J_n(\lambda r)$, $N_n(\lambda r)$ 分别为 n 阶第一类和第二类贝塞尔函数, $I_n(mr)$, $K_n(mr)$ 分别为 n 阶修正第一类和第二类贝塞尔函数。

由边界条件(2.2)~(2.5)可得到

$$\phi_1 = \dot{T}(t) \sum_{s=1}^{\infty} A_s Q_1(\lambda_s r) \cosh_s z \cos\theta$$
 (2.9)

其中

$$Q_1(\lambda_{\mathfrak{s}}r) = J_1(\lambda_{\mathfrak{s}}r) + \gamma_{\mathfrak{s}}N_1(\lambda_{\mathfrak{s}}r) \tag{2.10}$$

$$\gamma_{\bullet} = -\frac{\dot{f}_{1}(\lambda_{\bullet}r_{0})}{\dot{N}_{1}(\lambda_{\bullet}r_{0})} = -\frac{\dot{f}_{1}(\lambda_{\bullet}R_{0})}{\dot{N}_{1}(\lambda_{\bullet}R_{0})} \tag{2.11}$$

λ。满足

$$\dot{J}_{1}(\lambda_{s}r_{0})\dot{N}_{1}(\lambda_{s}R_{0}) - \dot{J}_{1}(\lambda_{s}R_{0})\dot{N}_{1}(\lambda_{s}r_{0}) = 0$$
(2.12)

$$\phi_{2} = \dot{T}(t) \sum_{s=1}^{\infty} (A'_{s}I_{1}(m_{s}r) + B'_{s}K_{1}(m_{s}r)) \cos m_{s}z \cos \theta$$

$$Y_{1}(z) \cos \theta = \sum_{s=1}^{\infty} m_{s}(A'_{s}\dot{I}_{1}(m_{s}r_{0}) + B'_{s}\dot{K}_{1}(m_{s}r_{0})) \cos m_{s}z \cos \theta$$

$$Y_{2}(z) \cos \theta = \sum_{s=1}^{\infty} m_{s}(A'_{s}\dot{I}(m_{s}R_{0}) + B'_{s}\dot{K}_{1}(m_{s}R_{0})) \cos m_{s}z \cos \theta$$

$$(2.13)$$

其中 $m_s = \frac{(2s-1)\pi}{2h}$.

利用三角函数系的正交关系可得

$$\int_{0}^{h} Y_{1}(z) \cos m_{s} dz = \frac{h}{2} m_{s} (A'_{s} \dot{I}_{1}(m_{s} r_{0}) + B'_{s} \dot{K}_{1}(m_{s} r_{0}))$$
 (2.14)

$$\int_{0}^{h} Y_{2}(z) \cos m_{s} z dz = \frac{h}{2} m_{s} (A'_{s} \dot{I}_{1}(m_{s} R_{0}) + B'_{s} \dot{K}_{1}(m_{s} R_{1}))$$
 (2.15)

由以上两式可解得

$$A'_{s} = f_{s}(\dot{K}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s} - \dot{K}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s})$$
(2.16)

$$B_{s}' = f_{s}(I_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s} - I_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s})$$
(2.17)

其中

$$f_{\bullet} = \frac{2}{hm_{\bullet}(I_{1}(m_{\bullet}r_{0})\dot{K}_{1}(m_{\bullet}R_{0}) - \dot{K}_{1}(m_{\bullet}r_{0})I_{1}(m_{\bullet}R_{0}))}$$
(2.18)

$$G_{1s} = \int_{0}^{h} Y_{1}(z) \cos m_{s} z dz \tag{2.19}$$

$$G_{2s} = \int_{0}^{h} Y_{2}(z) \cos m_{s} z dz \tag{2.20}$$

因而可得

$$\phi_{2} = T(t) \sum_{s=1}^{\infty} f_{s} \{ (\dot{K}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s} - \dot{K}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s})I_{1}(m_{s}r) + (\dot{I}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s} - \dot{I}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s})K_{1}(m_{s}r) \} \cos m_{s}z \cos \theta$$
(2.2)

将 (2.6) 代入 (2.3) 得到

$$-\omega^2 \sum_{s=1}^{\infty} A_s Q_1(\lambda_s r) \cosh \lambda_s h + g \sum_{s=1}^{\infty} A_s Q_1(\lambda_s r) \lambda_s \sinh \lambda_s h$$

$$-\omega^2 \sum_{s=1}^{\infty} f_s \{ (\dot{K}_1(m_s R_0) G_{1s} - \dot{K}_1(m_s r_0) G_{2s}) I_1(m_s r) \}$$

$$+ (I_1(m_s r_0)G_{2s} - I_1(m_s R_0)G_{1s})K_1(m_s r) \} \cos m_s h$$

$$-g \sum_{s=1}^{\infty} f_{s} \{ (\dot{K}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s} - \dot{K}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s}) I_{1}(m_{s}r) \}$$

+
$$(I_1(m_e r_0)G_{2e} - I(m_e R_0)G_{1e})K_1(m_e r)\}m_e \sin m_e h = 0$$
 (2.22)

利用贝塞尔函数的正交关系可得

$$A_{\bullet} = L_{\bullet} \sum_{i=1}^{\infty} (M_{1\bullet i} G_{1i} + M_{2\bullet i} G_{2i})$$
 (2.23)

其中

$$L_{\bullet} = \frac{2\lambda_{s}^{2}}{\left[\left(\lambda_{s}^{2}R_{0}^{2}-1\right)Q_{1}^{2}\left(\lambda_{s}R_{0}\right)-\left(\lambda_{s}^{2}r_{0}^{2}-1\right)Q_{1}^{2}\left(\lambda_{s}r_{0}\right)\right]\left(g\lambda_{s}\sinh\lambda_{s}h-\omega^{2}\cosh\lambda_{s}h\right)}$$
(2.24)

$$M_{1sj} = gm_{j}(-1)^{j-1}f_{j}\left\{\dot{K}_{1}(m_{j}R_{0})\int_{r_{0}}^{R_{0}}I_{1}(m_{j}r)Q_{1}(\lambda_{s}r)rdr\right\}$$

$$-I_{1}(m_{j}R_{0})\int_{r_{0}}^{R_{0}}K_{1}(m_{j}r)Q_{1}(\lambda_{s}r)rdr$$
 (2.25)

$$M_{2sj} = gm_{j}(-1)^{j-1}f_{j} \left\{ \dot{I}_{1}(m_{j}r_{0}) \int_{r_{0}}^{R_{0}} K_{1}(m_{j}r)Q_{1}(\lambda_{s}r)rdr - \dot{K}_{1}(m_{j}r_{0}) \int_{r_{0}}^{R_{0}} I_{1}(m_{j}r)Q_{1}(\lambda_{s}r)rdr \right\}$$
(2.26)

最后可得到

$$\phi = \hat{T}(t) \left\{ \sum_{s=1}^{\infty} L_{s} \sum_{j=1}^{\infty} (M_{1sj}G_{1j} + M_{2sj}G_{2j}) Q_{1}(\lambda_{s}r) \operatorname{ch} \lambda_{s}z \right.$$

$$+ \sum_{s=1}^{\infty} f_{s} \left[(\dot{K}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s} - \dot{K}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s}) I_{1}(m_{s}r) \right.$$

$$+ (\dot{I}_{1}(m_{s}r_{0})G_{2s} - \dot{I}_{1}(m_{s}R_{0})G_{1s}) K_{1}(m_{s}r) \left. \right] \operatorname{cos} m_{s}z \operatorname{cos}\theta \left. \right\}$$

$$(2.27)$$

三、内外筒体的振动方程

由 (2.27) 可得沿內外筒体单位高度上液体动压力在y方向的合力。 在内筒体上,有

$$p_{1}|_{r=r_{0}} = -\rho \int_{0}^{2\pi} \frac{\partial \phi}{\partial t} \Big|_{r=r_{0}} r_{0} \cos\theta d\theta$$

$$= \ddot{T}(t) \Big\{ \sum_{s=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} (V_{1sj}G_{1j} + V_{2sj}G_{2j}) \cosh \lambda_{s} z$$

$$+ \sum_{s=1}^{\infty} (R_{1s}G_{1s} + R_{2s}G_{2s}) \cos m_{s} z \Big\}$$

$$(3.1)$$

其中

$$V_{1 \bullet j} = -\rho r_0 \pi L_{\bullet} M_{1 \bullet j} Q_1 (\lambda_{\bullet} r_0)$$

$$V_{2 \bullet j} = -\rho r_0 \pi L_{\bullet} M_{2 \bullet j} Q_1 (\lambda_{\bullet} r_0)$$

$$R_{1 \bullet} = \rho r_0 \pi f_{\bullet} (I_1 (m_{\bullet} R_0) K_1 (m_{\bullet} r_0) - K_1 (m_{\bullet} R_0) I_1 (m_{\bullet} r_0))$$
(3.2)
$$(3.2)$$

$$(3.3)$$

$$R_{2s} = \rho r_0 \pi f_s (K_1(m_s r_0) I_1(m_s r_0) - \dot{I}_1(m_s r_0) K_1(m_s r_0))$$
(3.5)

在外筒体上,有

$$p_{2}|_{r=R_{0}} = -\rho \int_{0}^{2\pi} \frac{\partial \phi}{\partial t} \Big|_{r=R_{0}} R_{0} \cos\theta d\theta$$

$$= -\ddot{T}(t) \Big\{ \sum_{s=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} (V'_{1} \bullet_{j} G_{1j} + V'_{2} \bullet_{j} G_{2j}) \cosh\lambda_{s} z \Big\}$$

$$+\sum_{s=1}^{\infty} (R'_{1s}G_{1s} + R'_{2s}G_{2s})\cos m_s z$$
 (3.6)

其中

$$V'_{1sj} = \rho R_0 \pi L_s M_{1sj} Q_1(\lambda_s R_0)$$
 (3.7)

$$V'_{2\bullet j} = \rho R_0 \pi L_{\bullet} M_{2\bullet j} Q_1(\lambda_{\bullet} R_0) \tag{3.8}$$

$$R'_{1} = \rho R_0 \pi f_{\bullet} (\dot{K}_1(m_{\bullet}R_0) I_1(m_{\bullet}R_0) - \dot{I}_1(m_{\bullet}R_0) K_1(m_{\bullet}R_0))$$
(3.9)

$$R'_{2\bullet} = \rho R_0 \pi f_{\bullet} (\dot{I}(m_{\bullet} r_0) K_1(m_{\bullet} R_0) - \dot{K}_1(m_{\bullet} r_0) I_1(m_{\bullet} R_0))$$
(3.10)

由此可得0~h段内外简体的振动方程。内简体的振动方程为

$$E_1 J_1 \frac{\partial^4 y_1}{\partial z^4} = -\rho_1 F_1 \frac{\partial^2 y_1}{\partial t^2} - p_1 |_{r=r_0}$$
 (3.11)

其中 E_1 , $J_1 = \frac{\pi}{4} (r_0^4 - r_0^{4})$, $F_1 = \pi (r_0^2 - r_0^{*2})$, ρ_1 分别是内筒的弹性模量,截面惯性矩,截面积和密度。

外筒体的振动方程为

$$E_{2}J_{2} \frac{\partial^{4}y_{2}}{\partial z^{4}} = -\rho_{2}F_{2} \frac{\partial^{2}y_{2}}{\partial z^{2}} + p_{2}|_{r=R_{0}}$$
(3.12)

其中, E_2 , $J_2 = \frac{\pi}{4} (R_0^{\prime 4} - R_0^4)$, $F_2 = \pi (R_0^{\prime 2} - R_0^2)$, ρ_2 分别是外筒的弹性模量,截面惯性矩,截面积和密度。

将(3.1)、(3.6)分别代入(3.11)、(3.12)可得到

$$E_1 J_1 \frac{d^4 Y_1(z)}{dz^4} - \omega^2 (\rho_1 F_1 + m_1(z)) Y_1(z) = 0$$
 (3.13)

$$E_2 J_2 \frac{d^4 Y_2(z)}{dz^4} - \omega^2 (\rho_2 F_2 + m_2(z)) Y_2(z) = 0$$
 (3.14)

其中

$$m_1(z) = \frac{1}{Y_1(z)} - \left\{ \sum_{s=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} (V_{1sj}G_{1j} + V_{2sj}G_{2j}) ch \lambda_s z \right\}$$

$$+\sum_{s=1}^{\infty} \left(R_{1s} G_{1s} + R_{2s} G_{2s} \right) \cos m_s z$$
 (3.15)

$$m_2(z) = \frac{1}{Y_2(z)} \left\{ \sum_{s=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} (V'_{1sj}G_{1j} + V'_{2sj}G_{2j}) \operatorname{ch} \lambda_s z \right\}$$

$$+\sum_{s=1}^{\infty} \left(R_1' G_{1s} + R_2' G_{2s} \right) \cos m_s z$$
 (3.16)

从以上两式可看出,简内液体对内外简体振动的影响相当于在内外简体上分别附着广义分布质量 $m_1(z)$ 和 $m_2(z)$,而(3.15)、(3.16)右边的第一部分则反映了液体表面波动对内外简体振动的影响。

h~H段内外简体的振动方程分别为

$$E_1 J_1 \frac{\partial^4 y_1'}{\partial z^4} = -\rho_1 F_1 \frac{\partial^2 y_1'}{\partial t^2}$$

$$(3.17)$$

$$E_2 J_2 \frac{\partial^4 y_3'}{\partial z^4} = -\rho_2 F_2 \frac{\partial^2 y_2'}{\partial t^2}$$
 (3.18)

$$E_1 J_1 \frac{d^4 Y_1'(z)}{dz^4} - \omega^2 \rho_1 F_1 Y_1'(z) = 0$$
 (3.19)

$$E_2 J_2 \frac{d^4 Y_2'(z)}{dz^4} - \omega^2 \rho_2 F_2 Y_2'(z) = 0$$
 (3.20)

四、圆环形容器的振型函数及固有频率

(3.13)的齐次通解为

$$Y_{1,1}(z) = D_1 \cos k_1 z + D_2 \sin k_1 z + D_3 \cosh k_1 z + D_4 \sinh k_1 z$$
 (4.1)

其中 $D_i(i=1, 2, 3, 4)$ 为待定常数, $k_1^i = \frac{\rho_1 F_1}{E_1 J_1} \omega^2$.

(3.13)的非齐次特解为

$$Y_{1,2}(z) = \sum_{s=1}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(V_{1sj}G_{1j} + V_{2sj}G_{2j})k_1^4}{\rho_1 F_1(\lambda_s^4 - k_1^4)} \operatorname{ch} \lambda_s z \right\}$$

$$+ \frac{(R_{1s}G_{1s} + R_{2s}G_{2s})k_1^4}{\rho_1 F_1(m_s^4 - k_1^4)} \cos m_s z$$
 (4.2)

(3.14)的齐次通解为

$$Y_{2,1}(z) = C_1 \cos k_2 z + C_2 \sin k_2 z + C_3 \cosh k_2 z + C_4 \cosh k_2 z$$
 (4.3)

其中 $C_i(i=1, 2, 3, 4)$ 为待定常数, $k_2^4 = \frac{\rho_2 F_2}{E_2 J_2} \omega^2$ 。

(3.14)的非齐次特解为

$$Y_{2,2}(z) = \sum_{s=1}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \frac{(V'_{1sj}G_{1j} + V'_{2sj}G_{2j})k_2^4}{\rho_2 F_2(\lambda_s^4 - k_2^4)} \operatorname{ch} \lambda_s z \right\}$$

$$+ \frac{(R'_{1s}G_{1s} + R'_{2s}(G_{2s})k_{2}^{4}}{\rho_{2}F_{2}(m_{s}^{4} - k_{2}^{4})} \cos m_{s}z$$
 (4.4)

(3.19)的通解为

$$Y_1'(z) = D_1' \cos k_1 z + D_2' \sin k_1 z + D_3' \cosh k_1 z + D_4' \sinh k_1 z$$
 (4.5)

其中 $D'_{i}(i=1, 2, 3, 4)$ 为待定常数。

(3.20)的通解为

$$Y'_{2}(z) = C'_{1}\cos k_{2}z + C'_{2}\sin k_{2}z + C'_{3}\cosh k_{2}z + C'_{4}\sinh k_{2}z$$
(4.6)

其中 $C'_{i}(i=1, 2, 3, 4)$ 为待定常数。

综合可得内外筒体振动方程的解

$$Y_{\mid Y_{1}}(z) = \begin{cases} Y_{1,1}(z) + Y_{1,2}(z) & (0 \leqslant z \leqslant h) \\ Y'_{1}(z) & (h \leqslant z \leqslant H) \end{cases}$$
 (4.7)

$$Y_{h}(z) = \begin{cases} Y_{2,1}(z) + Y_{2,2}(z) & (0 \le z \le h) \\ Y'_{2}(z) & (h \le z \le H) \end{cases}$$
(4.8)

将(4.7)代入(2.19)得到

$$G_{1s} = D_1 I_{1s} + D_2 I_{2s} + D_s I_{3s} + D_4 I_{4s} + \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(V_{1nj} G_{1j} + V_{2nj} G_{2j}) k_1^4}{\rho_1 F_1(\lambda_n^4 - k_1^4)} P_{ns}$$

$$+\frac{hk_{1}^{4}\left(R_{1}sG_{1}s+R_{2}sG_{2}s\right)}{2\rho_{1}F_{1}\left(m_{2}^{4}-k_{1}^{4}\right)} \qquad (s=1, 2, 3, \ldots)$$

$$(4.9)$$

其中

$$I_{1s} = \int_{0}^{h} \cos m_{e}z \cos k_{1}z dz = \frac{(-1)^{s-1}m_{e}\cos k_{1}h}{m_{e}^{2} - k_{1}^{2}}$$

$$I_{2s} = \int_{0}^{h} \cos m_{e}z \sin k_{1}z dz = \frac{(-1)^{s-1}m_{e}\sin k_{1}h - k_{1}}{m_{e}^{2} - k_{1}^{2}}$$

$$I_{3s} = \int_{0}^{h} \cos m_{e}z \cosh k_{1}z dz = \frac{(-1)^{s-1}m_{e}\cosh k_{1}h}{m_{e}^{2} + k_{1}^{2}}$$

$$I_{4s} = \int_{0}^{h} \cos m_{e}z \sinh k_{1}z dz = \frac{(-1)^{s-1}m_{e}\sinh k_{1}h - k_{1}}{m_{e}^{2} + k_{1}^{2}}$$

$$P_{ns} = \int_{0}^{h} \cosh k_{n}z \cos m_{e}z dz = \frac{(-1)^{s-1}m_{e}\cosh k_{1}h}{\lambda_{n}^{2} + m_{e}^{2}}$$

$$(4.10)$$

将(4.8)代入(2.20)得到

$$G_{2s} = C_{1}I'_{1s} + C_{2}I'_{2s} + C_{3}I'_{3s} + C_{4}I'_{4s} + \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(V'_{1nj}G_{1j} + V'_{2nj}G_{2j})k'_{2}}{\rho_{2}F_{2}(\lambda^{4}_{n} - k'^{4}_{2})} P_{ns}$$

$$+ \frac{hk'_{2}(R'_{1s}G_{1s} + R'_{2s}G_{2s})}{2\rho_{2}F_{2}(m'_{4} - k'^{4}_{2})} \qquad (s=1, 2, 3, \dots)$$

$$(4.11)$$

其中

$$I'_{10} = \int_{0}^{h} \cos m_{\theta} z \cos k_{2} z dz = \frac{(-1)^{\theta^{-1}} m_{\theta} \cos k_{2} h}{m_{\theta}^{2} - k_{2}^{2}}$$

$$I'_{20} = \int_{0}^{h} \cos m_{\theta} z \sin k_{2} z dz = \frac{(-1)^{\theta^{-1}} m_{\theta} \sin k_{2} h - k_{2}}{m_{\theta}^{2} - k_{2}^{2}}$$

$$I'_{30} = \int_{0}^{h} \cos m_{\theta} z \cosh k_{2} z dz = \frac{(-1)^{\theta^{-1}} m_{\theta} \cosh k_{2} h}{m_{\theta}^{2} + k_{2}^{2}}$$

$$I'_{40} = \int_{0}^{h} \cos m_{\theta} z \sinh k_{2} z dz = \frac{(-1)^{\theta^{-1}} m_{\theta} \sinh k_{2} h - k_{2}}{m_{\theta}^{2} + k_{2}^{2}}$$

$$I'_{40} = \int_{0}^{h} \cos m_{\theta} z \sinh k_{2} z dz = \frac{(-1)^{\theta^{-1}} m_{\theta} \sinh k_{2} h - k_{2}}{m_{\theta}^{2} + k_{2}^{2}}$$

截断(4.9)和(4.11),取s, j, n=1, 2, 3, ..., N, 可解出 $G_{1o}=G_{1o}(D_1, D_2, D_3, D_4, C_1, C_2, C_3, C_4)$, $G_{2o}=G_{2o}(D_1, D_2, D_3, D_4, C_1, C_2, C_3, C_4)$ (s=1, 2, 3, ..., N),它们均是 D_i , C_i (i=1, 2, 3, 4)的线性函数。将 G_{1o} , G_{2o} (s=1, 2, 3, ..., N) 代回(4.7)、(4.8)可知, $Y_{P}(z)$ 是 D_i , D_i' , C_i (i=1, 2, 3, 4), $Y_{P}(z)$ 是 D_i , C_i , C_i' (i=1, 2, 3, 4)的线性函数。

 $Y_1(z)$ 与 $Y'_1(z)$, $Y_2(z)$ 与 $Y'_2(z)$ 的连接条件分别为

$$Y_{1}|_{z=h} = Y'_{1}|_{z=h}, \frac{dY_{1}}{dz}|_{z=h} = \frac{dY'_{1}}{dz}|_{z=h}$$

$$\frac{d^{2}Y_{1}}{dz^{2}}|_{z=h} = \frac{d^{2}Y'_{1}}{dz^{2}}|_{z=h}, \frac{d^{3}Y_{1}}{dz^{3}}|_{z=h} = \frac{d^{3}Y'_{1}}{dz^{3}}|_{z=h}$$

$$(4.13)$$

$$Y_{2|z=h} = Y'_{2|z=h}, \frac{dY_{2}}{dz}\Big|_{z=h} = \frac{dY'_{2}}{dz}\Big|_{z=h}$$

$$\frac{d^{2}Y_{2}}{dz^{2}}\Big|_{z=h} = \frac{d^{2}Y'_{2}}{dz^{2}}\Big|_{z=h}, \frac{d^{3}Y_{2}}{dz^{3}}\Big|_{z=h} = \frac{d^{3}Y'_{2}}{dz^{3}}\Big|_{z=h}$$
(4.14)

内外筒的两端各可分别提四个支撑条件,如一端(z=0)固支,另一端(z=H)刚性封盖,有

$$Y_{1|z=0}=0,$$
 $\begin{vmatrix} dY_{1} \\ dz \end{vmatrix}_{z=0}=0$ \\
 $Y_{2|z=0}=0,$ $\begin{vmatrix} dY_{2} \\ dz \end{vmatrix}_{z=0}=0$ \\
(4.15)

$$Y'_{1}|_{z=H} = Y'_{2}|_{z=H}, \qquad \frac{dY'_{1}}{dz}|_{z=H} = \frac{dY'_{2}}{dz}|_{z=H}$$

$$\frac{d^{2}Y'_{1}}{dz^{2}}|_{z=H} = \frac{d^{2}Y'_{2}}{dz^{2}}|_{z=H}, \qquad \frac{d^{3}Y'_{1}}{dz^{3}}|_{z=H} = \frac{d^{3}Y'_{3}}{dz^{3}}|_{z=H}$$
(4.16)

其它情况下两端的支撑条件就不一一列举了。

田支撑条件(4.15)、(4.16)和连接条件(4.13)、(4.14)共可得到16个关于 D_i , D'_i , C_i , C'_i (i=1, i=1, i=1

五、结 束 语

由以上分析可知

- 1. 液体对内外筒体振动的影响可等效于在内外筒体上分别附着一不同的广义分布质量,因而贮液时圆环形容器的自振频率比无液时的自振频率要低。
- 2. 本文研究考虑了表面波的作用,容器的振型函数及固有频率的计算是精确的,求解的数率公式较为复杂,但可借助于计算机数值计算。
- 3. 本文的研究结果可很容易地退化到不考虑表面波的情况,还可很容易地退化到水中圆柱杆和贮液圆筒的振动情况。

参考文献

- [1] 居荣初、曾心传、《弹性结构与液体的耦联振动理论》, 地震出版社(1983).
- [2] Eischer, D., Dynamic fluid effects in liquid-filled flexible cylindrical tank, Earthq. Engng. and Struct. Dynamics, 7(6)(1979), 587-601.
- [3] Epstein, H. I., Seismic design of liquid-storoge tanks, Journal of the Structural Division, Proc. of the ASCE, Vol. 102, No.S. T.9(1976), 1659—1674.
- [4] 郑哲民、马宗魁、悬臂梁一侧有液体作用时的自主振动,力学学报、3(2)(1959), 111-112.
- [5] 张悉德,部分埋入水中悬臂圆柱体的弯曲自由振动,应用数学和力学,3(4)(1982),537—546.
- [6] 朱永谊、翁智远、吴家龙、部分潜入水中圆柱壳的振动分析、同济大 学学 报, 4(1987), 431—141,
- [7] 周叮, 贮液圆筒在水中的弯曲自由振动, 应用数学和力学, 11(5)(1990), 469-477.
- [8] 梁昆淼,《数学物理方法》,人民教育出版社(1979).

Free Bending Vibration of Annular Cylindrical Tank Partially Filled With Liquid in the Consideration of Surface Wave

Zhou Ding

(Nanjing University of Science and Technology, Nanjing)

Abstract

This paper studies the problem of free bending vibration of annular cylindrical tank partially filled with liquid in the consideration of the surface wave. The exact formulae of the mode shape functions and frequencies are deduced. Results can be obtained by means of computer. The analysis shows that the effect of liquid on vibration of annular cylindrical tank is equivalent to different generalized distributive masses attached to inner and outer cylinders respectively.