

# 单色弹性波谱的分裂\*

沈 惠 川

(中国科学技术大学, 1983年2月24日收到)

## 摘 要

本文根据量子电动力学的类比, 导出了弹性波-声子的 Dirac 方程, 并研究了单色弹性波谱在外场作用下的分裂.

单色弹性波的行为, 等同于声子的行为, 它在经典理论中, 常用 d'Alembert 方程来描述. 这个方程的解早已为人们所熟知, 并在任何一本关于力学或波动的教科书中都可找到. 现在的问题是, 当存在外场作用时, 单色弹性波的波谱会不会出现类似于“反常 Zeeman 效应”那样的多重分裂? 再则, 经典波动方程是关于  $\partial/\partial t$  的二阶偏微分方程, 它的解虽然已被人们所发现, 但是这样的解是否也存在着“简并”? 声子作为一种“拟粒子”, 是否也象电子一样具有“自旋”? 所有这些问题, 一下子很难予以回答, 但却是引人入胜的. 人们以往已经较多地谈论过连续介质中各种波的耦合, 现在是否能换个题目来谈谈波谱的分裂? 我们提出这样的问题并非一点基础也没有, 近代物理关于这类问题的处理方法已为我们开创了先例. 本文试图在给出单色弹性波-声子的 Dirac 方程的基础上, 通过两个实例, 从理论上回答上面提出的问题. 至于实验上的验证是否能达到量子电动力学那样高的精度, 则是理论对实验力学工作者和实验物理学家所提出的任务. 如果认为物质波与一般波动不应有太大的区别, 则由量子电动力学类比得到的理论应该是没有问题的.

本文虽然以单色弹性波作为研究对象, 但是其原则同样适用于其他同类波动问题.

## 一、单色弹性波-声子的 Dirac 方程

当外场力为矢量力的时候, 弹性介质中的位移场  $u_i$  应满足 Lamé 方程<sup>(1-3)</sup>

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = (\lambda + \mu) \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \frac{\partial u_k}{\partial x_k} \right) + \mu \frac{\partial^2}{\partial x_k \partial x_k} u_i + \rho f_i$$

式中  $\rho$  为介质密度,  $\lambda, \mu$  为 Lamé 常数. 由矢量的整体分解 (Stokes 分解), 对上述方程分别左乘算子  $\frac{\partial}{\partial x_i}$  或  $e_{ijkl} \frac{\partial}{\partial x_j}$ , 最后可导致弹性波方程

\* 钱伟长推荐.

$$\left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \frac{\partial^2}{\partial x_k \partial x_k}\right)\psi = 0 \quad (1.1)$$

式中  $\psi$  表示位移  $u_i$  的标势或矢势,  $c$  为波速<sup>[4]</sup>:

$$c = \begin{cases} c_l = \sqrt{\frac{\lambda + 2\mu}{\rho}} \\ c_t = \sqrt{\frac{\mu}{\rho}} \end{cases} \quad (1.2)$$

而外场力  $f_i$  的标势或矢势  $U$ , 则为方程

$$\left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \frac{\partial^2}{\partial x_k \partial x_k}\right)u = \frac{U}{c^2}$$

的一个特解。

弹性波方程还可以进行缩写, 为此, 可引入符号

$$K_r = -i \frac{\partial}{\partial x_r} \quad (r=1, 2, 3); \quad K_4 = iK_0 = \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \quad (1.3)$$

式中  $x_0 = ct$ 。由此, 弹性波方程可缩写成

$$\left[\sum_1^4 (K_a)^2\right]\psi = 0 \quad (1.4)$$

重复的指标按 Einstein 约定求和。  $K_a$  可以解释为算符, 其意义在下面给出。

波动方程 (1.4) 式是不能令人十分满意的。虽然方程 (1.4) 式具有准相对论不变性的形式, 因而可以作为波动力学的一般理论, 但根据 P. A. M. Dirac 的相当普遍的推理<sup>[5-6]</sup>, 波动方程必须是算符  $\partial/\partial t$  或  $K_4$  的线性式。另外一个考虑, 是要使我们的新的波动方程必须在准 Lorentz 变换中以简单的方式变换, 以使方程具有普遍意义。(在这里, 我们不考虑高速运动) 由于这两方面的考虑, 新的波动方程应为  $K_r (r=1, 2, 3)$  的有理式和线性式, 也应为  $K_4$  的有理式和线性式。

现在让我们来回忆一下量子力学中由 Klein-Gordon 方程

$$\left[\sum_1^4 (p_a)^2 + m^2 c^2\right]\psi = 0 \quad (1.5)$$

向 Flugge 标准形式<sup>[7]</sup>的 Dirac 方程

$$\left[i \sum_1^4 \gamma^a p_a + mc\right]\psi = 0 \quad (1.6)$$

的过渡。当忽略被禁锢在粒子内部的静止能量  $mc^2$  (这里  $c$  为光速) 的时候, 方程 (1.5) 式与方程 (1.4) 式只相差一个常数因子  $\hbar^2$  (这里  $\hbar$  为 Planck 常数)。当然方程 (1.5) 式中的  $\psi$  与方程 (1.4) 式中的  $\psi$  的含义是各不相同的。量子力学中的  $|\psi|^2$  代表几率<sup>[8-10]</sup>, 而弹性力学中的  $\psi$  表示位移势 (也可以是位移本身)。众所周知, 动量  $p_r$  与波矢  $k_r$  的关系为

$$k_r = p_r / \hbar \quad (r=1, 2, 3) \quad (1.7)$$

而

$$p_a = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x_a} \quad (a=0, 1, 2, 3); \quad p_4 = ip_0 \quad (1.8)$$

因此(1.3)式和(1.4)式中的  $K_a$  表示波矢算符, 也可以称为声子算符, 因为声子用波矢表示<sup>(11-13)</sup>.

由于方程(1.4)式与方程(1.5)式对应, 因而 Dirac 方程(1.6)式对应的应是弹性波-声子方程

$$\left[ \sum_1^4 \gamma^a K_a \right] \psi = 0 \quad (1.9)$$

其中  $\gamma^a$  为 Flugge 标准矩阵 ( $a=1, 2, 3, 4$ ):

$$\left. \begin{aligned} \gamma^1 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \gamma^2 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \gamma^3 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i \\ i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \gamma^4 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \quad (1.10)$$

$$\gamma^1 = \sigma_2 \otimes \sigma_1, \quad \gamma^2 = \sigma_2 \otimes \sigma_2, \quad \gamma^3 = \sigma_2 \otimes \sigma_3, \quad \gamma^4 = \sigma_3 \otimes \sigma_4 \quad (1.11)$$

符号  $\otimes$  表示直积: 若

$$a = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}$$

则

$$a \otimes b = \begin{pmatrix} a_{11}b & a_{12}b \\ a_{21}b & a_{22}b \end{pmatrix} \quad (1.12)$$

$\sigma_k$  ( $k=1, 2, 3$ ) 为 Pauli 矩阵,  $\sigma_4$  为  $2 \times 2$  单位矩阵:

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \sigma_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (1.13)$$

另外, Flugge 标准矩阵  $\gamma^a = \gamma_a$  有下列性质:

$$\gamma^a \gamma_\beta + \gamma_\beta \gamma^a = 2\delta_\beta^a \quad (1.14)$$

从方程(1.9)式可以看出,  $\gamma^a$  不可能用两行两列的矩阵来表示, 因为若要保持两行两列的矩阵, 就不可能得到超过三个的反对易量的表象. 研究表明, 由于声子算符  $K_a$  有四个分量, 相应的  $\gamma^a$  矩阵就必须是四行四列, 而  $\gamma^a$  矩阵的四行四列, 又要求势函数  $\psi$  必可取四个值, 才能使矩阵可以用来乘它. 因此, 作为波方程降阶(由二阶降为一阶)的代价, 是方程数目的增加和势函数取值数目的增加. 当然, 势函数取值数目的增加不是毫无物理意义的, 有许多新的东西, 需要加以探讨.

由方程(1.4)式变为方程(1.9)式, 有时称作方程(1.4)式的“开方”运算, 反之, 则称为“平方”运算.

将方程(1.9)式展开, 令  $\psi (= |\psi\rangle)$  为

$$\psi = (\psi_1 \ \psi_2 \ \psi_3 \ \psi_4)^T \quad (1.15)$$

可以写出:

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{c} \frac{\partial \psi_1}{\partial t} - \frac{\partial \psi_4}{\partial x_1} + i \frac{\partial \psi_4}{\partial x_2} - \frac{\partial \psi_3}{\partial x_2} = 0, \quad \frac{1}{c} \frac{\partial \psi_2}{\partial t} - \frac{\partial \psi_3}{\partial x_1} - i \frac{\partial \psi_3}{\partial x_2} + \frac{\partial \psi_4}{\partial x_3} = 0 \\ \frac{1}{c} \frac{\partial \psi_3}{\partial t} - \frac{\partial \psi_2}{\partial x_1} + i \frac{\partial \psi_2}{\partial x_2} - \frac{\partial \psi_1}{\partial x_3} = 0, \quad \frac{1}{c} \frac{\partial \psi_4}{\partial t} - \frac{\partial \psi_1}{\partial x_1} - i \frac{\partial \psi_1}{\partial x_2} + \frac{\partial \psi_2}{\partial x_3} = 0 \end{aligned} \right\} \quad (1.16)$$

方程(1.9)式还可以化成球坐标系下的形式和柱坐标系下的形式。在如下球坐标系中:

$$x_1 = r \sin \theta \cos \varphi, \quad x_2 = r \sin \theta \sin \varphi, \quad x_3 = r \cos \theta \quad (1.17)$$

求得

$$\begin{aligned} \gamma^1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \gamma^2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \gamma^3 \frac{\partial}{\partial x_3} &= (\sin \theta \cos \varphi \gamma^1 + \sin \theta \sin \varphi \gamma^2 + \cos \theta \gamma^3) \frac{\partial}{\partial r} \\ &+ (\cos \theta \cos \varphi \gamma^1 + \cos \theta \sin \varphi \gamma^2 - \sin \theta \gamma^3) \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \\ &+ (-\sin \varphi \gamma^1 + \cos \varphi \gamma^2) \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ &= \gamma^r \frac{\partial}{\partial r} + \gamma^\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \gamma^\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \end{aligned} \quad (1.18)$$

其中

$$\left. \begin{aligned} \gamma^r &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -i \cos \theta & -ie^{-i\varphi} \sin \theta \\ 0 & 0 & -ie^{i\varphi} \sin \theta & i \cos \theta \\ i \cos \theta & ie^{-i\varphi} \sin \theta & 0 & 0 \\ ie^{i\varphi} \sin \theta & -i \cos \theta & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \gamma^\theta &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & i \sin \theta & -ie^{-i\varphi} \cos \theta \\ 0 & 0 & -ie^{i\varphi} \cos \theta & -i \sin \theta \\ -i \sin \theta & ie^{-i\varphi} \cos \theta & 0 & 0 \\ e^{i\varphi} \cos \theta & i \sin \theta & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \gamma^\varphi &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -e^{-i\varphi} \\ 0 & 0 & e^{i\varphi} & 0 \\ 0 & e^{-i\varphi} & 0 & 0 \\ -e^{i\varphi} & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \quad (1.19)$$

在如下柱坐标系中:

$$x_1 = r \cos \varphi, \quad x_2 = r \sin \varphi, \quad x_3 = x_3 \quad (1.20)$$

可求得

$$\begin{aligned} \gamma^1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \gamma^2 \frac{\partial}{\partial x_2} &= (\cos \varphi \gamma^1 + \sin \varphi \gamma^2) \frac{\partial}{\partial r} + (-\sin \varphi \gamma^1 + \cos \varphi \gamma^2) \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ &= \gamma^r \frac{\partial}{\partial r} + \gamma^\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \end{aligned} \quad (1.21)$$

其中

$$\gamma^r = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -ie^{-i\varphi} \\ 0 & 0 & -ie^{i\varphi} & 0 \\ 0 & ie^{-i\varphi} & 0 & 0 \\ ie^{i\varphi} & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \gamma^\varphi = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -e^{-i\varphi} \\ 0 & 0 & e^{i\varphi} & 0 \\ 0 & e^{-i\varphi} & 0 & 0 \\ -e^{i\varphi} & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (1.22)$$

在球坐标系中当  $\psi$  与  $\theta, \varphi$  无关; 在柱坐标系中当  $\psi$  与  $\varphi$  无关时,  $\gamma^r$  中的  $\theta, \varphi$  或  $\varphi$  可取任意值. 在球坐标系中取  $\theta = \frac{\pi}{2}, \varphi = 0$ ; 在柱坐标系中取  $\varphi = 0$ , 此时,  $\gamma^r$  可写成

$$\gamma^r = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \gamma^1 = \sigma_2 \otimes \sigma_1 \quad (1.23)$$

这个结果与 Dirac 在文献[5]中所导出的  $\epsilon$  相符.

当有外场存在时, 推广的方程可由方程(1.9)式加上一些包含场量的附加项得到, 在量子电动力学中, 代替方程(1.6)式中的  $p_\alpha$ , 用经典规则, 以

$$D_\alpha = p_\alpha + \frac{e}{c} A_\alpha \quad (\alpha=0, 1, 2, 3); \quad D_4 = iD_0 \quad (1.24)$$

代入, 得

$$\left[ i \sum_1^4 \gamma^\alpha D_\alpha + mc \right] \psi = 0 \quad (c \text{ 为光速}) \quad (1.25)$$

对应于方程(1.25)式, 有外场存在时的单色弹性波-声子方程应为

$$\left[ \gamma^\alpha \left( \frac{\partial}{\partial x_\alpha} - iB_\alpha \right) \right] \psi = 0 \quad (1.26)$$

其中重复的上、下指标表示求和,  $B_\alpha$  为外场的波矢算符, 具有波矢的量纲.

设有外场存在时的单色弹性波-声子方程(1.9)式, 等效于经典波动方程(1.4)式, 当有外场存在时这种等效性便不复存在. 但是我们还是有理由认为方程(1.26)式是正确的方程, 更具有优越性, 因为它不但数学上优美, 对于准 Lorentz 变换协变, 而且它更符合一般原则, 并能给出更多的物理内容.

方程(1.26)式是从量子电动力学中的 Dirac 方程类比过来的, 因此在处理问题时, 可以彼此借用对方的理论和方法. 当然, 正如我们所一再强调的, 它们的物理意义十分不同.

从方程(1.9)式和方程(1.26)式中, 还可以得出另外一条结论: 声子的静止能量为零.

## 二、单色弹性波谱的分裂

由于在方程(1.26)式中,  $\psi$  的取值有四个, 因此在一般情况下, 可以预见到弹性波谱的分裂. 作者在研究这个问题的前后, 见到了李高、王仁川等人的文章<sup>[14]</sup>, 该文给出了带有均匀电场的 Dirac 方程的严格解 (简称 L-W 解). 这个严格解及其所使用的方法可以搬到单色弹性波-声子的 Dirac 方程(1.26)式中, 并且可以进一步发挥. 严格解的存在, 便于分析其物理结果.

我们研究的是单色弹性波. 单色弹性波的行为相当于一个声子的行为. 在求解方程(1.26)式之前, 先给出下列几个关系式:

$$(\sigma_2 \otimes \sigma_3)(\sigma_3 \otimes \sigma_4) = i\sigma_1 \otimes \sigma_3 \quad (2.1)$$

$$(\sigma_2 \otimes \sigma_3)(\sigma_4 \otimes \sigma_2) = i\sigma_2 \otimes \sigma_4 \quad (2.2)$$

$$(\sigma_2 \otimes \sigma_3)(\sigma_2 \otimes \sigma_1) = -\sigma_4 \otimes \sigma_2 \quad (2.3)$$

$$(\sigma_2 \otimes \sigma_1)(\sigma_3 \otimes \sigma_4) = i\sigma_1 \otimes \sigma_1 \quad (2.4)$$

以及诸如此类。另外, 若

$$\text{则} \quad \left. \begin{aligned} \beta_1 &= [\sigma_4 \otimes \sigma_4 - i\sigma_2 \otimes \sigma_4] \\ \beta_1^{-1} &= \frac{1}{2} [\sigma_4 \otimes \sigma_4 + i\sigma_2 \otimes \sigma_4] \end{aligned} \right\} \quad (2.5)$$

因为

$$\begin{aligned} \beta^{-1}\beta &= \frac{1}{2} [\sigma_4 \otimes \sigma_4 + i\sigma_2 \otimes \sigma_4] [\sigma_4 \otimes \sigma_4 - i\sigma_2 \otimes \sigma_4] \\ &= \frac{1}{2} [(\sigma_4 \otimes \sigma_4)^2 + (\sigma_2 \otimes \sigma_4)^2] = (\sigma_4 \otimes \sigma_4)^2 \end{aligned}$$

由(2.5)式可得

$$\beta_1^{-1} \sigma_1 \otimes \sigma_3 \beta_1 = \sigma_3 \otimes \sigma_3 \quad (2.6)$$

同样, 若

$$\beta_2 = [\sigma_4 \otimes \sigma_4 + i\sigma_1 \otimes \sigma_4]$$

则

$$\beta_2^{-1} \sigma_2 \otimes \sigma_4 \beta_2 = \sigma_3 \otimes \sigma_4 \quad (2.7)$$

或若

$$\beta_3 = (\sigma_4 \otimes \sigma_4 + i\sigma_1 \otimes \sigma_2), \quad \beta_3^{-1} = \frac{1}{2} [\sigma_4 \otimes \sigma_4 - i\sigma_1 \otimes \sigma_2]$$

则

$$\beta_3^{-1} \sigma_1 \otimes \sigma_1 \beta_3 = -\sigma_4 \otimes \sigma_3 \quad (2.8)$$

以及诸如此类。

采用  $2 \times 2$  矩阵的直积来表示  $4 \times 4$  矩阵可以使书写简洁。因为  $\sigma_\alpha$  与  $\sigma_\beta$  ( $\alpha, \beta=1, 2, 3, 4$ ) 的直积有十六种可能。Dirac 矩阵和 Flugge 矩阵在十六种可能中并非全部。

下面我们研究弹性波谱的分裂, 也即求解方程(1.26)式。我们通过两个例子来说明这个问题。

(一) 轴对称解。外场平行于轴线。

若外场是均匀的, 可设

$$B_\alpha = -ax_3 \delta_{\alpha 4} \quad (2.9)$$

其中  $a$  为场常数。假设垂直于轴线的  $r$  方向可以取平面波形式的解,  $k_r$  为  $r$  方向的波矢分量,

$$k^2 = k_r^2 + k_z^2 = \left(\frac{\omega}{c}\right)^2 \quad (2.10)$$

$\omega$  为圆频率, 因此

$$\psi = \phi(x_3) \exp[i(\omega t - k_r r)] \quad (2.11)$$

将(2.9)式及(2.11)式代入方程(1.26)式, 消去  $\exp[i(\omega t - k_r r)]$  因子, 得

$$\left[ \gamma^3 \frac{d}{dx_3} - \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right) \gamma^4 - ik_r \gamma^r \right] \phi = 0 \quad (2.12)$$

两端左乘  $\gamma^3 = \sigma_2 \otimes \sigma_3$ , 得

$$\left[ \frac{d}{dx_3} - i \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right) \sigma_1 \otimes \sigma_3 \right] \phi = -k_r \sigma_4 \otimes \sigma_2 \phi \quad (2.13)$$

两端再作用算子  $\frac{d}{dx_3}$ , 得

$$\frac{d^2}{dx_3^2} \phi = \left[ ia\sigma_1 \otimes \sigma_3 + k_r^2 - \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right)^2 \right] \phi \quad (2.14)$$

方程(2.14)式是矩阵方程, 还不能分成分量方程. 办法是令右矢 $\phi$  (应写作 $|\phi\rangle$ ) 为

$$\phi = \beta_1 f \quad (2.15)$$

式中 $\beta_1$  及  $\beta_1^{-1}$  如(2.5)式所示. 然后在方程(2.14)式两端左乘 $\beta_1^{-1}$ , 便可得

$$\frac{d^2}{dx_3^2} f = \left[ ia\sigma_3 \otimes \sigma_3 + k_r^2 - \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right)^2 \right] f \quad (2.16)$$

联立方程组(2.16)式中的函数 $f_\alpha$  ( $\alpha=1, 2, 3, 4$ )现在被分离成分量方程了. 其中 $f_1, f_4$  满足方程

$$u'' + \left[ \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right)^2 - k_r^2 - ia \right] u = 0 \quad (2.17)$$

而 $f_2, f_3$  满足(2.17)式的共轭方程. 引入新的自变量 $\xi$  和新参数 $b$ :

$$\xi = a^{\frac{1}{2}} \left( x_3 + \frac{\omega}{ac} \right), \quad b = a^{-\frac{1}{2}} k_r \quad (2.18)$$

使方程(2.17)式无量纲化为

$$\left[ \frac{d^2}{d\xi^2} + (\xi^2 - b^2 - i) \right] u = 0 \quad (2.19)$$

其解为

$$u_1 = \exp \left[ \frac{i}{2} \xi^2 \right] M \left( \frac{b^2}{4} - i, \frac{1}{2}, -i\xi^2 \right)$$

$$u_2 = \xi \exp \left[ \frac{i}{2} \xi^2 \right] M \left( \frac{1}{2} + \frac{b^2}{4} - i, \frac{3}{2}, -i\xi^2 \right)$$

它的共轭解为

$$\left. \begin{aligned} u_1^* &= \exp \left[ -\frac{i}{2} \xi^2 \right] M \left( -\frac{b^2}{4} + i, \frac{1}{2}, i\xi^2 \right) \\ u_2^* &= \xi \exp \left[ -\frac{i}{2} \xi^2 \right] M \left( \frac{1}{2} - \frac{b^2}{4} + i, \frac{3}{2}, i\xi^2 \right) \end{aligned} \right\} \quad (2.20)$$

式中 $M$  为 Kummer 函数<sup>[15]</sup>.

文献[14]用的是直角坐标系形式, 好处是可以方便地确定未知常数之间的关系. 在代入方程(1.26)式之后, 设

$$\phi = ZC \quad (2.21)$$

其中

$$Z = \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} & z_{13} & z_{14} \\ z_{21} & z_{22} & z_{23} & z_{24} \\ z_{31} & z_{32} & z_{33} & z_{34} \\ z_{41} & z_{42} & z_{43} & z_{44} \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix} \quad (2.22)$$

$z_{\alpha\beta}$  ( $\alpha, \beta=1, 2, 3, 4$ )为 $x_3$  的待定函数,  $c_\alpha$  为待定常数. 由此可将方程拆成下列两组:

$$\left[ \gamma^3 \frac{d}{dx_3} - \left( \frac{\omega}{c} + ax_3 \right) \gamma^4 \right] \phi = N\phi \quad (2.23a)$$

$$[N-i(k_1\gamma^1+k_2\gamma^2)]ZC=0 \quad (2.23b)$$

式中  $k_1, k_2$  分别为  $x_1, x_2$  方向的波矢. 考虑到  $4 \times 4$  常数矩阵  $N$  一方面必须使方程 (2.23a) 式相容, 另一方面必须满足  $\text{Det}[N-i(k_1\gamma^1+k_2\gamma^2)]=0$ , 因而  $N$  只可能是  $\lambda_0 \otimes \sigma_3$ . 矩阵  $Z$  的适当选取必须使

$$\gamma^\alpha Z = Z \gamma^\alpha \quad (\alpha=1, 2); \quad NZ = ZN \quad (2.24)$$

简单的运算可算出

$$Z = \begin{pmatrix} F_1 & 0 & -F_3 & 0 \\ 0 & F_2 & 0 & -F_4 \\ F_1 & 0 & F_2 & 0 \\ 0 & F_3 & 0 & F_1 \end{pmatrix} \quad (2.25)$$

另一方面, 由于有(2.24)式, 就有

$$[N-i(k_1\gamma^1+k_2\gamma^2)]C=0 \quad (2.26)$$

由  $\text{Det}[\lambda \sigma_4 \otimes \sigma_3 - i(k_1\sigma_2 \otimes \sigma_1 + k_2\sigma_2 \otimes \sigma_2)]=0$

得  $\lambda = \lambda_0, \quad \lambda_0 = (k_1^2 + k_2^2)^{1/2} = k_r \quad (2.27)$

并且方程(2.26)式的解为

$$c_4 = \left( \frac{k_1 + ik_2}{k_1 - ik_2} \right)^{1/2} c_1, \quad c_3 = \left( \frac{k_1 - ik_2}{k_1 + ik_2} \right)^{1/2} c_2 \quad (2.28)$$

及有关关系式

$$c_3 c_4 = -c_1 c_2 \quad (2.29)$$

将(2.25)式与(2.21)式结合起来, 可算出  $Z$  矩阵的各个分量.

最后的解可写为

$$\psi = \exp[i(\omega t - k_r r)] Z C, \quad Z = \begin{pmatrix} f & 0 & -g & 0 \\ 0 & g & 0 & -f \\ f & 0 & g & 0 \\ 0 & g & 0 & f \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix} \quad (2.30)$$

$$f = u_1 + a b u_2, \quad g = u_1^* + \frac{1}{a} b u_2^*, \quad b = a^{-1/2} k_r, \quad a = -i \frac{c_3}{c_1}$$

$$c_4 = \left( \frac{k_1 + ik_2}{k_1 - ik_2} \right)^{1/2} c_1, \quad c_3 = \left( \frac{k_1 - ik_2}{k_1 + ik_2} \right)^{1/2} c_2$$

待定的常数只有  $c_1, c_2$  两个. 当  $k_1, k_2=0$  时, 方程 (1.26) 式的解可由 (2.30) 式取极限得到. 在要求(2.24)式成立时, 必须有  $\text{Det} Z \neq 0$ , 现在得到的  $f$  和  $g$ , 根据 Kummer 函数的性质, 可知  $\text{Det} Z = 4f^2 g^2 \neq 0$ , 符合上述要求.

(二) 球对称解. 外场为鞍力场. 这个解与 L-W 解不同.

设鞍力场为

$$B_a = -\frac{a}{r} \delta_{a4} \quad (2.31)$$

其中  $a$  也为场常数. 令

$$\psi = e^{i\omega t} R(r) \quad (2.32)$$

代入方程(1.26)式, 消去  $e^{i\omega t}$  因子后, 得



$$\left[ \gamma^r \frac{d}{dr} - \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right) \gamma^t \right] R = 0 \quad (2.33a)$$

即

$$\left[ \sigma_2 \otimes \sigma_1 \frac{d}{dr} - \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right) \sigma_3 \otimes \sigma_4 \right] R = 0 \quad (2.33b)$$

将(2.33b)式左乘  $\gamma^t = \sigma_2 \otimes \sigma_1$ , 得

$$\left[ \frac{d}{dr} - i \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right) \sigma_1 \otimes \sigma_1 \right] R = 0 \quad (2.34)$$

然后作用算符  $\frac{d}{dr}$ , 有

$$\frac{d^2}{dr^2} R = \left[ -i \frac{a}{r^2} \sigma_1 \otimes \sigma_1 - \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right)^2 \right] R \quad (2.35)$$

将矩阵方程分离成分量方程, 令  $R = \beta_3 f$ , 其中  $\beta_3$  如(2.8)式所示. 然后在方程(2.35)式两端左乘  $\beta_3^{-1}$ , 得

$$\frac{d^2}{dr^2} f = \left( i \frac{a}{r^2} \sigma_4 \otimes \sigma_3 - \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right)^2 \right) f \quad (2.36)$$

其中  $f_1, f_4$  满足方程

$$v'' + \left[ \left( \frac{\omega}{c} + \frac{a}{r} \right)^2 - i \frac{a}{r^2} \right] v = 0 \quad (2.37a)$$

而  $f_2, f_3$  满足其共轭方程. (2.37a)式展开后为

$$v'' + \left[ \left( \frac{\omega}{c} \right)^2 + 2 \left( \frac{\omega}{c} \right) \frac{a}{r} + \frac{a(a-i)}{r^2} \right] v = 0 \quad (2.37b)$$

作变换, 令

$$r = \frac{i}{2 \left( \frac{\omega}{c} \right)} z \quad (2.38)$$

$$\kappa = ia, \quad u = \left( a^2 - ia + \frac{1}{4} \right)^{1/2} \quad (2.39)$$

则(2.37b)式可化为标准的合流超几何微分方程——Whittaker 方程<sup>[16]</sup>

$$\frac{d^2 v}{dz^2} + \left( -\frac{1}{4} + \frac{\kappa}{z} - \frac{\frac{1}{4} - \mu^2}{z^2} \right) v = 0 \quad (2.40)$$

其解为

$$v_1 = z^{\kappa/2} e^{-z/2} M(a, c, z), \quad v_2 = z^{1-\kappa/2} e^{-z/2} M(a-c+1, 2-c, z) \quad (2.41)$$

其共轭解可由(2.41)式求得. 式中

$$a = \frac{1}{2} - \kappa + \mu, \quad c = 1 + 2\mu \quad (2.42)$$

$M(a, c, z)$  为 Kummer 函数.

后面的计算与第一个例子相似.

从以上两个例子可以看出, 波矢  $k_z$  (在柱坐标下) 或  $k_r$  (在球坐标下) 与圆频率  $\omega$  的关系在一般情形中是很复杂的, 并且由于外场的影响, 波矢和频率都不是单值的。

我们在第一节中曾经说过, 当有外场存在时, 方程 (1.26) 式并不等效于经典的波动方程。上述计算作为例子, 从事实上证明了这一点。经典波动方程的解不象 (2.30) 式这么复杂, 说明它忽略了一些物理效应, 从而是近似正确的。

另一方面, 我们可以将方程 (1.26) 式“平方”, 然后与经典波动方程比较, 可以发现, “平方”后的方程要比经典波动方程多出两项。这多出的两项, 就是经典波动方程所忽略的物理效应。但是它们不是实量, 也就不能很直接地予以物理解释。在量子电动力学中, 有类似的情况, 它们被解释成电子的自旋影响。在我们这里, 是否能对应于单色弹性波谱的分裂呢? 我们现在还不能武断地作出肯定的回答。要回答这个问题, 还需要实验的帮助。原则上说来, 理论的正确性是毋庸置疑的。

如果理论和实验之间存在分歧, 原因要从我们工作中隐藏着的假设里去寻找。这一点, P. A. M. Dirac 早就指出过了。

附注: 单色弹性波谱的分裂, 在地球自转和扁率造成的自由振荡中早就被观测到<sup>[17]</sup>。

### 参 考 文 献

- [1] 钱伟长、叶开沅, 《弹性力学》, 科学出版社, (1956).
- [2] Ландау Л. Д. и Е. М. Лифшиц, 《连续介质力学》, 彭兆麟译, 人民教育出版社, (1958).
- [3] 湯川秀樹, 《古典物理学》(I, I), 岩波講座, 《現代物理学の基礎》(第1版), 1, 2, 岩波書店, (1975).
- [4] 王竹溪, 《统计物理导论》, 人民教育出版社, (1956).
- [5] Dirac, P. A. M., 《量子力学原理》, 陈咸亨译, 科学出版社, (1965).
- [6] Dirac, P. A. M., 《物理学的方向》, 张宜宗、郭应焕译, 科学出版社, (1981).
- [7] Van der Waerden, B. L., 《群论与量子力学》, 赵展岳等译, 上海科学技术出版社, (1980).
- [8] Ландау Л. Д. и Е. М. Лифшиц, 《量子力学》, 严肃译, 人民教育出版社, (1980).
- [9] 湯川秀樹、豊田利幸, 《量子力学》, (I, I), 岩波講座, 《現代物理学の基礎》(第2版), 3, 4, 岩波書店, (1978).
- [10] 朝永振一郎, 《量子力学》(I, I), みすず書房, (1978).
- [11] Ландау Л. Д. и Е. М. Лифшиц, 《统计物理学》, 杨训恺译, 人民教育出版社, (1964).
- [12] 户田盛和、久保亮五, 《统计物理学》, 岩波講座, 《現代物理学の基礎》(第2版), 5, 岩波書店, (1978).
- [13] Kittel, C., 《固体物理导论》, 杨顺华等译, 科学出版社, (1979).
- [14] 李高、王仁川等, 均匀电场中自旋为 1/2 的带电粒子 (带有均匀电场的 Dirac 方程的严格解), 中国科学技术大学学报, 13, (1983), 2.
- [15] 小谷正雄、橋本英典, 《特殊函数》, 現代应用数学丛书之一, 钱端壮译, 上海科学技术出版社, (1962).
- [16] Erdélyi, A., 《高级超越函数》, 张致中译, 科学技术出版社, (1957).
- [17] Stacey, F. D., *Physics of the Earth*, John Wiley & Sons, Inc, (1977).

## The Fission of Spectrum Line of Monochromatic Elastic Wave

Shen Hui-chuan

*(University of Science and Technology of China, Hefei)*

### Abstract

On the basis of the analogy with quantum electrodynamics, Dirac equation of elastic wave-phonon is developed and the fission of spectrum line of monochromatic elastic wave under the action of an external field is studied in this paper.