分解刚度法在各向异性多层 扁壳 理 论 中 的 应 用*

王震鸣 刘国玺 吕明身

(中国科学院力学研究所,1980年7月18日收到)

摘 要

本文按文献[3]中胡海昌阐述的方法,在文献[1]的基础上,将分解刚度法推广应用 到 各向异性 多层扁壳的横向变形、稳定和横向振动问题上去,取得了简单实用、计算工作 鼠 和误差都较小的近似 计算方法。

一、引言

由碳纤维-环氧等先进复合材料制成的各向异性多层扁壳特别是夹层扁壳,由于 层 间剪 切模量较低,一般应考虑由层间剪切产生的沿厚度方向的剪切变形。由文献[1]可以看到,在考虑了沿厚度方向的剪切变形以后,具有五个广义位移 u_0 , v_0 , ϕ_x , ϕ_y 和w, 比采用Kirchhoff假定的扁壳增加了两个广义位移 ϕ_x 和 ϕ_y , 方程相当复杂,在求解具体问题时,常常遇到数学上的困难,计算工作量很大。

为简单起见,在60年代和70年代的许多复合材料板壳结构研究工作,常忽略沿厚度方向的剪切变形,采用Kirchhoff假定,这样,广义位移只有三个,u₀,v₀和 w,方程简单一些,求解起来比较容易。算得的结果,在某些情况下,误差较小,有实用价值。但在另一些情况下,对于横向变形问题,特别是屈曲波数较多的板壳稳定问题和高阶的固有振动问题,采用Kirchhoff 假定算得的结果,有时误差大于15~50%,不容忽视,这说明考虑沿厚度方向剪切变形的必要性。对于板壳结构,一般地说,忽略沿厚度方向的剪切变形所带来的误差,对于自由边要小些,简支边要大些,固支边则更要大些。在文献[2]中第六章,给出了各向异性多层板在求解横向挠度、临界载荷和横向振动固有频率的算例,说明经典理论的解与考虑沿厚度方向剪切变形的解相比,有时差别很大,不能忽略。

当沿厚度方向的剪切变形所产生的影响不可忽略,但仍处于次要地位时(通常在工程结构上遇到的就是这种情况),采用分解刚度法是很有效的,而且是相当精确的。

1947~1952年间, Bijlaard P. P. 在 Hoff 型夹层板理论的基础上,就夹层板的临界载荷问题,提出了一个简单的近似计算方法,即分解刚度法,求得了在许多具体情况下临界载荷的近似值。在我国,60年代初,胡海昌在一份内部报告中,在 Reissner夹层板理论的基础上,推广了分解刚度法,用以求解積观各向同性夹层板的横向挠度与固有频率的近似值,在

^{*} 副海昌推荐。

理论上作了严格的论证。他的主要结果编写在[3]中第九章。

本文按胡海昌阐述的方法,在文献[1]的基础上,将分解刚度法推广应用到求解各向异性多层扁壳的横向变形、稳定和横向振动问题上去,得到了简单实用、计算工作量和误差都较小的近似计算方法。

二、各向异性多层扁壳的基本方程

采用文献[1]中的符号和基本方程。对于各向异性多层扁壳的小挠度理论和不考虑温差的情况,由文献[1]中(2.11)和(2.23)式,分别可得

$$\begin{cases}
N_{x} \\
N_{y} \\
N_{xy}
\end{cases} = \begin{cases}
A_{11} & A_{12} & A_{16} & B_{11} & B_{12} & B_{16} \\
A_{12} & A_{22} & A_{26} & B_{12} & B_{22} & B_{26} \\
A_{16} & A_{26} & A_{66} & B_{16} & B_{26} & B_{66}
\end{cases} = \begin{cases}
\frac{\partial u_{0}}{\partial x} + \frac{w}{R_{x}} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{2w}{R_{xy}} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{2w}{R_{xy}}
\end{cases}$$

$$\begin{pmatrix}
A_{11} & A_{12} & A_{26} & A_{66} & B_{16} & B_{26} & B_{66}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{2w}{R_{xy}} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{2w}{R_{xy}}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
A_{11} & A_{12} & A_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{2w}{R_{xy}} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
A_{11} & A_{12} & A_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
A_{11} & A_{12} & A_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
A_{11} & A_{12} & A_{16} & A_{16} & B_{16} & B_{16} & B_{16}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial x} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{\partial u_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} + \frac{\partial v_{0}}{\partial y} \\
\frac{\partial u_{0}}$$

和

$$\begin{cases}
Q_{x} \\
Q_{y}
\end{cases} =
\begin{vmatrix}
C_{66} & C_{46} \\
C_{45} & C_{44}
\end{vmatrix}
\begin{cases}
\frac{\partial w}{\partial x} + \phi_{x} \\
\frac{\partial w}{\partial y} + \phi_{y}
\end{cases}$$
(2.2)

在(2.1)和(2.2)式中, A_{ij} 为拉伸刚度, D_{ij} 和 B_{ij} 分别为对所选坐标轴的弯曲刚度与弯曲拉伸间的耦合刚度,由[1]中(2.12)式给出, C_{ij} 为剪切刚度,由[1]中(2.35)式给出。

对于横向载荷 q_z 和在X,Y方向对所选坐标系的分布力矩 m_z ,m,作用下的弯曲问题,在内力 N_z^0 , N_z^0 , N_z^0 ,作用下的线性稳定问题和横向固有振动问题,由[1]中(3.1)式可得平衡方程:

$$\frac{\partial N_{x}}{\partial x} + \frac{\partial N_{xy}}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial N_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial N_{y}}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial M_{x}}{\partial x} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} - Q_{x} - I \frac{\partial^{2} \phi_{x}}{\partial t^{2}} + m_{x} = 0$$

$$\frac{\partial M_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial M_{y}}{\partial y} - Q_{y} - I \frac{\partial^{2} \phi_{y}}{\partial t^{2}} + m_{y} = 0$$

$$\frac{\partial Q_{x}}{\partial x} + \frac{\partial Q_{y}}{\partial y} - \frac{N_{x}}{R_{x}} - \frac{2N_{xy}}{R_{y}} - \frac{N_{y}}{R_{y}} + q_{0} = 0$$
(2.3)

其中

$$q_0 = N_x^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2N_{xy}^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} + N_y^0 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + q_z - \bar{\rho} \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$$
 (2.4)

在 (2.3) 中, $\left(-I\frac{\partial^2\phi_x}{\partial t^2}\right)$ 和 $\left(-I\frac{\partial^2\phi_y}{\partial t^2}\right)$ 为惯性力矩,在(2.4)中, $\left(-\bar{\rho}\frac{\partial^2w}{\partial t^2}\right)$ 为惯性力。 $\bar{\rho}$ 和I由 [1]中(3.2)式给出。

将(2.1), (2.2)代入(2.3)式, 可得以广义位移 u_0 , v_0 , ϕ_* , ϕ_* 和w表示的偏微分方程组。

$$L_{11}u_{0} + L_{12}v_{0} + L_{13}\phi_{x} + L_{14}\phi_{y} + L_{15}vv = 0$$

$$L_{12}u_{0} + L_{22}v_{0} + L_{23}\phi_{x} + L_{24}\phi_{y} + L_{25}w = 0$$

$$L_{13}u_{0} + L_{23}v_{0} + \left(L_{33} - I\frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}}\right)\phi_{x} + L_{34}\phi_{y} + L_{35}w = 0$$

$$L_{14}u_{0} + L_{24}v_{0} + L_{34}\phi_{x} + \left(L_{44} - I\frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}}\right)\phi_{y} + L_{45}w = 0$$

$$L_{51}u_{0} + L_{52}v_{0} + L_{53}\phi_{x} + L_{54}\phi_{y} + L_{55}w + q_{0} = 0$$

$$(2.5)$$

在(2.5)中,线性微分算子 L_{11} , L_{12} , L_{13} ,…等,由[1]中(4.3)式给出,略去 L_{16} , L_{25} , L_{36} , L_{46} 中的小量后可得

$$\begin{split} L_{11} &= A_{11} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2A_{16} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + A_{66} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{12} &= A_{16} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + (A_{12} + A_{60}) \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + A_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{13} &= B_{11} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2B_{16} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + B_{66} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{14} &= L_{23} = B_{10} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + (B_{12} + B_{60}) \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + B_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{16} &= -L_{61} = \left(\frac{A_{11}}{R_{x}} + \frac{A_{12}}{R_{x}} + \frac{2A_{10}}{R_{x}} \right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{A_{16}}{R_{x}} + \frac{A_{75}}{R_{y}} + \frac{2A_{60}}{R_{x}} \right) \frac{\partial}{\partial y} \\ L_{22} &= A_{60} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2A_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + A_{22} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{24} &= B_{66} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2B_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + B_{22} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \\ L_{26} &= -L_{62} = \left(\frac{A_{18}}{R_{x}} + \frac{A_{28}}{R_{y}} + \frac{2A_{69}}{R_{xy}} \right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{A_{12}}{R_{x}} + \frac{A_{22}}{R_{y}} + \frac{2A_{20}}{R_{xy}} \right) \frac{\partial}{\partial y} \\ L_{33} &= D_{11} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2D_{16} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + D_{60} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} - C_{66} \\ L_{34} &= D_{16} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + (D_{12} + D_{66}) \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + D_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} - C_{45} \\ L_{36} &= -L_{53} &= \left(\frac{B_{11}}{R_{x}} + \frac{B_{12}}{R_{y}} + \frac{2B_{16}}{R_{xy}} - C_{56} \right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{B_{16}}{R_{x}} + \frac{B_{26}}{R_{y}} + \frac{2B_{66}}{R_{xy}} - C_{46} \right) \frac{\partial}{\partial y} \\ L_{44} &= D_{66} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2D_{26} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + D_{22} \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} - C_{44} \end{aligned}$$

$$L_{45} = -L_{54} = \left(\frac{B_{16}}{R_{x}} + \frac{B_{26}}{R_{y}} + \frac{2B_{66}}{R_{xy}} - C_{45}\right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{B_{12}}{R_{x}} + \frac{B_{22}}{R_{y}} + \frac{2B_{26}}{R_{xy}} - C_{44}\right) \frac{\partial}{\partial y}$$

$$L_{55} = -\left(\frac{A_{11}}{R_{x}^{4}} + \frac{2A_{12}}{R_{x}R_{y}} + \frac{4A_{16}}{R_{x}R_{xy}} + \frac{A_{22}}{R_{y}^{2}} + \frac{4A_{26}}{R_{y}R_{xy}} + \frac{4A_{66}}{R_{x}^{2}}\right)$$

$$+\left(C_{65}\frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 2C_{45}\frac{\partial^{2}}{\partial x \partial y} + C_{44}\frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}}\right)$$
(2.1)

由[1]中(3.3)式,边界条件为

$$N_{n} = \overline{N}_{n}, \quad \text{id} \quad u_{n} = \overline{u}_{n}; \quad N_{n} = \overline{N}_{n}, \quad \text{id} \quad u_{i} = \overline{u}_{i},$$

$$M_{n} = \overline{M}_{n}, \quad \text{id} \quad \phi_{n} = \overline{\phi}_{n}; \quad M_{n} = \overline{M}_{n}, \quad \text{id} \quad \phi_{i} = \overline{\phi}_{i}$$

$$Q_{i} + N_{n} \cdot \frac{\partial w}{\partial n} + N_{n} \cdot \frac{\partial w}{\partial t} = \overline{Q}_{n}, \quad \text{id} \quad w = \overline{w}$$

$$(2.7)$$

可以看到,在给定边界条件 (2.7) 的情况下,求解方程组 (2.5) 还会遇到数学上的困难。下面我们采用分解刚度法求近似解。

三、各向异性多层扁壳理论中的分解刚度法

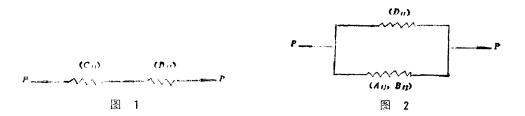
各向异性多层扁壳共有四种刚度: A_{ii} , B_{ii} , D_{ii} , (i, j=1, 2, 6) 和 C_{ij} , (i, j=4, 5)。它们之间是有联系的,可在[1]中 (2.12)式和 (2.35)式明显的看到,在外载荷作用下产生横向变形、确定临界载荷时或计算横向振动固有频率时,一般说来,它们之间又存在着相互联系。

分解刚度法,顾名思义就是将刚度分解开来,认为它们之间是独立无关的,没有相互联系。在给定的载荷、扁壳形状和边界条件下,先按剪切刚度 $C_{i,j}=\infty$, $A_{i,j}$, $B_{i,j}$ 和 $D_{i,j}$ 为有限值, $D_{i,j}=\infty$, $A_{i,j}=0$,分别求解横向挠度、临界载荷与横向振动固有频率,然后按比较合理的公式 (3.29) 进行综合,求得所要的结果。

分解刚度法只适用于弹性体系的小应变和小挠度的情况。一般说来,它是一种近似方法, 其精确度与所用的综合公式以及边界条件有关。本文所给出的方法,只适用于扁壳和平板。

对于考虑沿厚度方向剪切变形的各向异性多层扁壳和夹层扁壳,当 $C_{i,j}=\infty$, $A_{i,j}$, $B_{i,j}$ 和 $D_{i,j}$ 为有限值,意味着不产生沿厚度方向的剪切变形,所以扁壳变形前中面的 法线,在 扁壳变形后仍为中面的法线,这样,问题就转化为求扁壳的经典理论解,这是解的主要部分。当 $C_{i,j}$ 为有限值, $D_{i,j}=\infty$, $A_{i,j}=B_{i,j}=0$ 时,问题转化为不产生弯曲变形,只产生剪 切 变 形 的 平板。 $D_{i,j}=\infty$ 意味着不产生弯曲变形; $C_{i,j}$ 为有限值,就考虑了沿厚度方向 的 剪 切 变 形; $A_{i,j}=B_{i,j}=0$,意味着在简化扁壳方程中的作用相当于取 $R_{x}=R_{y}=R_{x,y}=\infty$ 所起的作用,使一些有关的项消失,转化为平板问题,不能理解为 $E_{i,j}=0$,而与 $D_{i,j}=\infty$ 时引伸出 $E_{i,j}=\infty$ 对立起来。因为分解刚度法仅不过是一种求解问题时很有效的近似计算方法,已经说明,假定各刚度之间是独立无关没有联系的。

 C_{ii} 和 D_{ii} 这两种刚度,在本质上类似于两个串联着的弹簧,见图 1 . 在外载 荷 作 用下所产生的变形,近似地等于对 C_{ii} 和 D_{ii} 分别作用时所产生变形 的 总 和 . 但是 C_{ii} 和 D_{ii} 这两种刚度不是同类的量, C_{ii} 与扁壳在厚度方向的剪切变形有关,而 D_{ii} 与扁壳 整 体 的抗弯性能有关,对于边界条件的要求也不相同 . C_{ii} 和 D_{ii} 这两者所组成的体 系 的 综合刚度,可



形象地设想为与两个串联着的弹簧相类似的模型,由于涉及一些复杂的因素,却不能用弹簧串联的公式来计算它们的综合刚度,也无法用复杂的公式来表示它们的综合刚度。两个弹簧串联以后,其综合刚度将小于其中任何一个弹簧的刚度,因此在载荷作用下挠度增大,总挠度等于两个弹簧分别在同一载荷作用下所产生的挠度之和,做成的单自由度振动系统,其固有频率要降低, $\omega^2 = \frac{\omega_1^2 \omega_2^2}{\omega_1^2 + \omega_2^2}$,其中的 ω_1 和 ω_2 ,分别为两个弹簧各自的固有频率。由 C_{ii} 和 D_{ii} 组合的体系,其变形近似地等于 $C_{ii} = \infty$ (即不产生沿厚度方向的剪切变形)和 D_{ii} 为有限值时所产生的弯曲挠度 w_{ii} ,加上 $D_{ii} = \infty$ (即不产生弯曲变形)和 C_{ii} 为有限值时所产生的剪切挠度 w_{ii} 对于不考虑表板自身抗弯刚度的夹层板,一般只涉及 C_{ii} 和 D_{ii} 这 两种刚度,不涉及刚度 A_{ii} 和 B_{ii} 。所以夹层板的横向挠度 $w=w_{ii}+w_{ii}$ 。

在夹层板的横向变形中, D_{ii} ,和 C_{ii} ,对产生变形是有耦合影响的。现将 C_{ii} ,和 D_{ii} ,截 然分开,不考虑它们在产生变形时的耦合影响,所以 $w=w_b+w_a$,不能严格地成立,但可得到良好的近似。[3]中第九章指出,对于边界简支的多角形夹层板,轴对称变形下的圆形夹层板以及其他沿厚度方向的剪力 Q_{s} , Q_{s} 是静定的夹层板,此公式严格地成立。对于用 分解刚度法求解夹层板的临界载荷与固有频率,亦是这样的情况。

关于夹层板的临界载荷和固有频率的计算,可作如下说明。由于C.,和D.,的综合刚度比C.,和D.,中任何一个都要小,所以临界载荷与固有频率也比分别计算时要小,由于C.,和D.,的综合刚度在本质上是按串联原则综合的,因此临界载荷和固有频率按下式综合。

$$\frac{1}{N_{c}} = \frac{1}{(N_{cr})_{1}} + \frac{1}{(N_{cr})_{2}}$$

$$\frac{1}{\omega^{2}} = \frac{1}{(\omega)_{1}^{2}} + \frac{1}{(\omega)_{2}^{2}}$$
(3.1)

在 (3.1) 式中, $(N_{cr})_1$ 和 $(\omega)_1$, $(N_{cr})_2$ 和 $(\omega)_5$ 分别为 $C_{ij}=\infty$, D_{ij} 为有限值时和 $D_{ij}=\infty$, C_{ij} 为有限值时算得的临界载荷与固有频率。

在扁壳结构中、 C_0 和 D_0 之间的关系,和夹层板中这两者间的关系相同。

在 (2.2) 式中, 当 $C_{i,j} = \infty$, 因为 Q_x , Q_y 应为有限值, 所以要求, $\phi_x + \frac{\partial w}{\partial x} = 0$,

$$\phi_y + \frac{\partial w}{\partial y} = 0$$
, \mathbb{B}

$$\phi_x = -\frac{\partial w}{\partial x}$$
, $\phi_y = -\frac{\partial w}{\partial y}$ (3.2)

这就是 Kirchhoff 假定,将(2.3)中第三、四式代入第五式得

$$\frac{\partial^2 M_x}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 M_{xy}}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 M_y}{\partial y^2} - \frac{N_x}{R_x} - \frac{2N_{xy}}{R_{xy}} - \frac{N_y}{R_y} + q_1 = 0$$
 (3.3)

其中

$$q_{1} = q_{z} + \frac{\partial m_{x}}{\partial x} + \frac{\partial m_{y}}{\partial y} + N_{x}^{0} - \frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}} + 2N_{x}^{0} - \frac{\partial^{2} v}{\partial x \partial y} + N_{y}^{0} - \frac{\partial^{2} w}{\partial y^{2}} + \left[I \left(\frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} \right) - \bar{\rho} \right] - \frac{\partial^{2} w}{\partial t^{2}}$$

$$(3.4)$$

将 (3.2) 代入 (2.5) 中第一、二式得

$$\left.\begin{array}{l}
L_{11}u_0 + L_{12}v_0 + \mathcal{L}_{13}v = 0 \\
L_{12}u_0 + L_{22}v_0 + \mathcal{L}_{23}v = 0
\end{array}\right\}$$
(3.5)

其中

$$\mathcal{L}_{13} = \left(\frac{A_{11}}{R_{x}} + \frac{A_{12}}{R_{y}} + \frac{2A_{16}}{R_{x}}\right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{A_{15}}{R_{x}} + \frac{A_{26}}{R_{x}} + \frac{2A_{66}}{R_{x}}\right) \frac{\partial}{\partial y}$$

$$-\left[B_{11} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{3}} + 3B_{16} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2}\partial y} + (B_{12} + 2B_{66}) \frac{\partial^{3}}{\partial x\partial y^{2}} + B_{26} \frac{\partial^{3}}{\partial y^{3}}\right]$$

$$\mathcal{L}_{23} = \left(\frac{A_{16}}{R_{x}} + \frac{A_{26}}{R_{x}} + \frac{2A_{66}}{R_{xy}}\right) \frac{\partial}{\partial x} + \left(\frac{A_{12}}{R_{x}} + \frac{A_{22}}{R_{y}} + \frac{2A_{26}}{R_{xy}}\right) \frac{\partial}{\partial y}$$

$$-\left[B_{16} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{3}} + (B_{12} + 2B_{66}) \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2}\partial y} + 3B_{26} \frac{\partial^{3}}{\partial x\partial y^{2}} + B_{22} \frac{\partial^{3}}{\partial y^{3}}\right]$$
(3.6)

将(2.1) 式代入(3.3) 式,注意到(3.2) 式,化简后得

$$\mathcal{L}_{13}u_0 + \mathcal{L}_{23}v_0 + \mathcal{L}_{33}w + q_1 = 0 \tag{3.7}$$

其中

$$\mathcal{L}_{33} = -\left[D_{11}\frac{\partial^{4}}{\partial x^{4}} + 4D_{16}\frac{\partial^{4}}{\partial x^{8}\partial y} + 2(D_{12} + 2D_{66}) - \frac{\partial^{4}}{\partial x^{2}\partial y^{2}} + 4D_{26}-\frac{\partial^{4}}{\partial x\partial y^{3}} - \right.$$

$$+D_{22}\frac{\partial^{4}}{\partial y^{4}}\right] + 2\left(\frac{B_{11}}{R_{*}} + \frac{B_{12}}{R_{*}} + \frac{2B_{16}}{R_{xx}}\right)\frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 4\left(\frac{B_{15}}{R_{*}} + \frac{B_{25}}{R_{*}} + \frac{2B_{68}}{R_{xx}}\right)\frac{\partial^{2}}{\partial x\partial y}$$

$$+2\left(\frac{B_{12}}{R_{*}} + \frac{B_{22}}{R_{*}} + \frac{2B_{25}}{R_{*}}\right)\frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} + \left(\frac{A_{11}}{R_{*}^{2}} + \frac{2A_{16}}{R_{*}R_{*}}\right) + \frac{A_{22}}{R_{x}^{2}}$$

$$+\frac{4A_{26}}{R_{y}R_{xy}} + \frac{4A_{66}}{R_{xy}^{2}}$$

$$(3.8)$$

由 (3.5) 和 (3.7) 式以及下面所给的边界条件,即可求解经典理论的横向挠度(w), 临界载荷 (N_{cr}), 和横向振动的固有频率 (ω),

边界条件: 在采用 Kirchhoff 假定时,参照文献[4],可得多层扁壳的边界条件。 简支边:

$$S_{1}: w=0, M_{n}=0, u_{n}=\bar{u}_{n}, u_{i}=\bar{u}_{i}$$

$$S_{2}: w=0, M_{n}=0, N_{n}=\bar{N}_{n}, u_{i}=\bar{u}_{i}$$

$$S_{3}: w=0, M_{n}=0, u_{n}=\bar{u}_{n}, N_{n}=\bar{N}_{n}, u_{i}=\bar{N}_{n}$$

$$S_{4}: w=0, M_{n}=0, N_{n}=\bar{N}_{n}, N_{n}=\bar{N}_{n}, u_{i}=\bar{N}_{n}, u_{i}=\bar{N}_{n}$$

$$(3.9)$$

固支边:

$$C_{1}; w=0, \frac{\partial w}{\partial n}=0, u_{n}=u_{n}, u_{i}=\bar{u}_{i}$$

$$C_{2}; w=0, \frac{\partial w}{\partial n}=0, N_{n}=\bar{N}_{n}, u_{i}=\bar{u}_{i}$$

$$C_{3}; w=0, \frac{\partial w}{\partial n}=0, u_{n}=\bar{u}_{n}, N_{n}=\bar{N}_{n}$$

$$C_{4}; w=0, \frac{\partial w}{\partial u}=0, N_{n}=\bar{N}_{n}, N_{n}=\bar{N}_{n}$$

$$(3.10)$$

自由边:

$$N_n = \overline{N}_n, \quad N_{ni} = \overline{N}_{ni}, \quad M_n = \overline{M}_n, \quad Q_n + \frac{\partial M_{ni}}{\partial t} = \overline{Q}_n$$
 (3.11)

在 (3.9) ~ (3.11) 式中, 所用记号与文献[1]相同。

为了探讨分解刚度法的综合公式,由 (3.5) 和 (3.7) 式消去 u_0 和 v_0 ,导 出仅 含 w 的 方程。由 (3.5) 得

$$\frac{(L_{11}L_{22}-L_{12}^2)u_0 = (L_{12}\mathcal{L}_{23}-L_{22}\mathcal{L}_{13})w}{(L_{11}L_{22}-L_{12}^2)v_0 = (L_{12}\mathcal{L}_{13}-L_{11}\mathcal{L}_{23})w}$$
 (3.12)

将 (3.7) 式乘以线性算子($L_{11}L_{22}-L_{12}^{2}$), 然后将 (3.12) 式代入得

$$[(L_{12}\mathcal{L}_{23}-L_{22}\mathcal{L}_{13})\mathcal{L}_{13}+(L_{12}\mathcal{L}_{13}-L_{11}\mathcal{L}_{23})\mathcal{L}_{23}+\mathcal{L}_{33}]w+(L_{11}L_{22}-L_{12}^2)q_1=0$$
(3.13)

记

$$\mathcal{L}_{0}^{AB} = (L_{12}\mathcal{L}_{22} - L_{22}\mathcal{L}_{13})\mathcal{L}_{13} + (L_{12}\mathcal{L}_{12} - L_{11}\mathcal{L}_{23})\mathcal{L}_{23} \tag{3.14}$$

因 (3.14) 式的右边仅与 A_{ij} , B_{ij} , 有关,所以在 \mathcal{L}_{0} 的右上角加上 AB_{0} . 由 (3.8) 式可以看 到, \mathcal{L}_{33} 分别与 D_{ij} , A_{ij} , 和 B_{ij} 有关,也用 \mathcal{L}_{33}^{B} 和 \mathcal{L}_{44}^{44} 分别表示之。

$$\mathcal{L}_{33}^{D} = -\left[D_{11} - \frac{\partial^{4}}{\partial x^{4}} + 4D_{16} - \frac{\partial^{4}}{\partial x^{3}\partial y} + 2\left(D_{12} + 2D_{66}\right) - \frac{\partial^{4}}{\partial x^{2}\partial y^{2}} + 4D_{26} - \frac{\partial^{4}}{\partial x\partial y^{3}} + D_{22} - \frac{\partial^{4}}{\partial y^{4}}\right]$$

$$\mathcal{L}_{33}^{AB} = -2\left(\frac{B_{11}}{R_{x}} + \frac{B_{12}}{R_{y}} + \frac{2B_{16}}{R_{xy}}\right) \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} - 4\left(\frac{B_{16}}{R_{x}} + \frac{B_{26}}{R_{y}} + \frac{2B_{66}}{R_{xy}}\right) \frac{\partial^{2}}{\partial x\partial y}$$

$$-2\left(\frac{B_{12}}{R_{x}} + \frac{B_{22}}{R_{y}} + \frac{2B_{66}}{R_{xy}}\right) \frac{\partial^{2}}{\partial y^{2}} - \left(\frac{A_{11}}{R_{x}^{2}} + \frac{2A_{12}}{R_{x}R_{y}} + \frac{A_{16}}{R_{x}R_{xy}} + \frac{A_{22}}{R_{y}^{2}}\right)$$

$$+ \frac{4A_{26}}{R_{y}R_{xy}} + \frac{4A_{66}}{R_{xy}^{2}}$$

$$(3.15)$$

记

$$\mathcal{L}_{1}^{AB} = L_{11}L_{22} - L_{12}^{2} \tag{3.16}$$

则由(3.13)式得

$$(\mathcal{L}_{3}^{AB} + \mathcal{L}_{33}^{AB} + \mathcal{L}_{33}^{D})w + \mathcal{L}_{1}^{AB}q_{1} = 0$$
(3.17)

当计算横向挠度时,

$$q_1 = q_s + \frac{\partial m_s}{\partial x} + \frac{\partial m_y}{\partial y} \tag{3.18}$$

当计算临界载荷时,

$$q_1 = N \cdot \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2N \cdot \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} + N \cdot \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}$$
 (3.19)

当计算横向振动固有频率时,

$$q_1 = \left[I \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) - \bar{\rho} \right] \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$$
 (3.20)

当 D_0 为有限值, $A_0 = B_0 = 0$ 时,由(3.7)式得

$$\mathcal{L}_{33}^{D}w+q_{1}=0 \tag{3.21}$$

(3.21)式不能由(3.17)式得到。因为由(3.5)和(3.7)式的三个方程化为(3.17)式时,对(3.7)式乘了($L_{11}L_{22}-L_{12}^2$),现在 $L_{11}L_{22}-L_{12}^2=0$,不能作这样的运算,因此应该只用(3.7)式推得(3.21)式。

由(3.21)式结合边界条件,可算得在广义载荷 q_1 作用下,经典理论平板的 (ω)n,(N_{cr})n和(ω)n.

当
$$A_{i,i}$$
和 $B_{i,j}$ 为有限值, $D_{i,j}=0$ 时,由(3.17)式可得
$$(\mathcal{L}_{i}^{AB}+\mathcal{L}_{i}^{AB})w+\mathcal{L}_{i}^{AB}q_{i,j}=0$$

结合边界条件,可算得在广义载荷 q_1 作用下无矩理论扁壳的 $(w)_{AB}$, $(N_{cr})_{AB}$ 和 $(\omega)_{AB}$.

由于 D_{ij} 和 A_{ij} , B_{ij} 之间在本质上是并联的关系,见图 2 . 因此,对于经典理论板壳,有

$$(w)_{1} = \frac{1}{(w)_{D} + (w)_{AB}}$$

$$(N_{cr})_{1} = (N_{cr})_{D} + (N_{cr})_{AB}$$

$$(\omega)_{1}^{2} = (\omega)_{D}^{2} + (\omega)_{AB}^{2}$$

$$(3.23)$$

(3.22)

现在考虑扁壳在沿厚度方向剪切变形的影响。当 C_{ij} 为有限值, $D_{ij}=\infty$, $A_{ij}=B_{ij}=0$ 时,由(2.1)式

$$M_{x} = D_{11} \frac{\partial \phi_{x}}{\partial x} + D_{12} \frac{\partial \phi_{y}}{\partial y} + D_{16} \left(\frac{\partial \phi_{x}}{\partial y} + \frac{\partial \phi_{y}}{\partial x} \right)$$

$$M_{y} = D_{12} \frac{\partial \phi_{x}}{\partial x} + D_{22} \frac{\partial \phi_{y}}{\partial y} + D_{26} \left(\frac{\partial \phi_{x}}{\partial y} + \frac{\partial \phi_{y}}{\partial x} \right)$$

$$M_{xy} = D_{16} \frac{\partial \phi_{x}}{\partial x} + D_{26} \frac{\partial \phi_{y}}{\partial y} + D_{66} \left(\frac{\partial \phi_{x}}{\partial y} + \frac{\partial \phi_{y}}{\partial x} \right)$$

$$(3.24)$$

 $当 D_0 = \infty$, 因 M_* , M_* , M_*)应为有限值, 所以要求

$$\frac{\partial \phi_{\mathbf{x}}}{\partial x} = \frac{\partial \phi_{\mathbf{y}}}{\partial y} = \frac{\partial \phi_{\mathbf{y}}}{\partial y} + \frac{\partial \phi_{\mathbf{y}}}{\partial x} = 0 \tag{3.25}$$

由 (2.2) 式可得

$$\begin{cases}
\frac{\partial Q_{\mathbf{x}}}{\partial x} \\
\frac{\partial Q_{\mathbf{y}}}{\partial y}
\end{cases} = \begin{bmatrix}
C_{55} & C_{45} \\
C_{45} & C_{44}
\end{bmatrix} \begin{cases}
\frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}} + \frac{\partial \phi_{\mathbf{x}}}{\partial x} \\
\frac{\partial^{2} w}{\partial y^{2}} + \frac{\partial \phi_{\mathbf{y}}}{\partial y}
\end{cases} = \begin{bmatrix}
C_{55} & C_{45} \\
C_{46} & C_{44}
\end{bmatrix} \begin{cases}
\frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}} \\
\frac{\partial^{2} w}{\partial y^{2}}
\end{cases} (3.26)$$

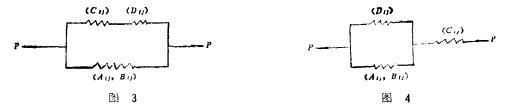
将(3.26)式代入(2.3)中第五式得

$$(C_{65} + C_{46}) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (C_{45} + C_{44}) \frac{\partial^2 w}{\partial u^2} + q_0 = 0$$
 (3.27)

由(3.27)式及相应的边界条件,可求得不产生弯曲变形只产生沿厚度方向剪切变形的平板的 $(w)_{c}$, $(N_{c}, c)_{c}$ 和 $(\omega)_{c}$ 。因此

$$\frac{(w)_{cn} = (w)_c + (w)_n}{-\frac{1}{(N_{cr})_{cD}}} = \frac{1}{(N_{cr})_c} + \frac{1}{(N_{cr})_D} \\
\frac{1}{(\omega)_{cD}^{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{(\omega)_c^{\frac{1}{2}}} + \frac{1}{(\omega)_D^{\frac{1}{2}}}$$
(3 28)

考虑到 A_{ii} , B_{ii} , C_{ii} 和 D_{ii} 这四种刚度之间, C_{ii} 和 D_{ii} 是串联的关系,它们两个的综合刚度与 A_{ii} , B_{ii} 之间是并联的关系,见图 3 。用(3.28)式中的(w) c_{ij} , (N_{ci}) c_{ij} 和(α) c_{ij} 取代(3.23)式



中的 $(w)_D$, $(N_a)_D$ 和 $(\omega)_b$, 则最后的综合公式为

$$w = \frac{1}{(w)c + (w)_{D}} + \frac{1}{(w)_{AB}}$$

$$N_{c,} = \frac{1}{1} \frac{1}{(N_{c,})_{C}} + \frac{1}{(N_{o,})_{D}}$$

$$\omega^{2} = \frac{1}{(\omega)_{C}^{2}} + \frac{1}{(\omega)_{D}^{2}} + (\omega)_{AB}^{2}$$

$$(3.29)$$

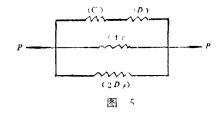
对于各种特殊情况,可以参照文献[1]作出相应的简化。

对于四边简支的各向同性夹层曲板在横向载荷作用下的挠度问题,在轴压下的稳定问题和横向振动固有频率的问题,经过计算表明,在考虑拉伸刚度A的同时,如将两块表板对自身中面的抗弯刚度 $2D_{\ell}$ 亦看作是与夹层板的剪切刚度C和弯曲刚度D综合后的刚度相并联的,见

图 5, 采用和(3.27)式相类似的综合公式, 在选用挠度函数 $w=\bar{w}\sin\frac{m\pi x}{l}\sin\frac{n\pi y}{b}$ 时, 保留

纵横向的半波数m, n为待定数,则用分解刚度法算得的w, N。和 ω 的最后表达式,与采用文

献[3]中第六章的公式所得的精确解完全相同。这说明综合公式(3.29)合理地考虑了各刚度之间在本质上的串联并联关系,是比较精确的,在曲板问题的一定场合下是精确解。因此,我们估计综合公式(3.29)给出的近似结果是良好的,今后用数值计算来表明这一点。



对于稳定问题,应将失稳时在X,Y方向的半波数m,n作为待定值,在按(3.29)式综合

后, 依次取 $m=1,2,3,\dots$, $n=1,2,3,\dots$, 算 出临界载荷的最小值. 对于横向变形和固有振动频率, m, n的数值一般容易确定。

如果已经算得了或从手册或其他资料上查到了 $(w)_1$, $(N_{cr})_1$ 和 $(\omega)_1$ 的值,不想分别计算 $(w)_D$, $(N_{cr})_D$, $(\omega)_D$ 和 $(w)_{AB}$, $(N_{cr})_{AB}$, $(\omega)_{AB}$,则可采用比较方便但精度较(3.29) 式略差的第二种综合公式:

其中 $(w)_c$, $(N_{sr})_c$ 和 $(\omega)_c$ 和(3.29)式中采用的相同。

从(3.30)式可以看到,它采用了 D_0 和 A_0 , B_0 先并联,然后再和 C_0 串联的模式 • 见图 4 • 可以证明,(3.30)式给出的结果与(3.29)式给出的结果相比, ω 偏大, N_0 和 ω 偏小 • 在工程设计中,这偏于安全,因此也可以采用 •

本文承蒙胡海昌教授审阅和指正, 深表谢意。

参考文献

- 1. 王震鸣,刘国玺,吕明身,各向异性多层扁壳的大挠度方程,应用数学和力学, 3,1 (1981).
- 2. Vinson, J. R. and T. W. Chou, Composite materials and their use in structures, (1975).
- 3. 中国科学院北京力学研究所固体力学研究室板壳组著,《夹层板壳的弯曲稳定和振动》,科学出版社,(1977).
- 4. Jones, R. M., Mechanics of composite materials, (1975).

Application of the Method of Split Rigidities to Anisotropic Laminated Shallow Shells

Wang Zhen-ming Liu Guo-xi Lü Ming-shen
(Institute of Mechanics, Academia Sinica, Beijing)

Abstract

In this paper, according to the method stated by Hu Hai-chang in reference [3], on the basis of reference [1], the method of split rigidities is generalized to the problems of lateral deflection, stability and lateral vibration for anisotropic laminated shallow shells, and a simple and practical approximate method is obtained, in which the errors and computing works are comparatively small.